

A large, dark gray, stylized letter 'M' is centered on the page. It is composed of two thick, parallel lines that form the vertical stems and a horizontal bar, with a slight gap between the lines. The 'M' is set against a light gray background.

MOVA

MOVA 600/600 Kit/1000
Robotic Lawn Mower
User Manual

EN	P05~P40
DE	P41~P77
FR	P78~P113
IT	P114~P149
ES	P150~P185
NL	P186~P221

DECLARATION OF CONFORMITY

Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd.
Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China

On behalf of MOVA declare that the product

Description **Robotic Lawn mower**

Type **MLLM11110/MLLM4110**

Function **Cutting grass**

Complies with the following Directives

2006/42/EC, 2014/30/EU, 2014/35/EU, 2011/65/EU&(EU)2015/863,2014/53/EU

Standards conform to,

**EN 60335-1:2012+A11+A13+A1+A14+A2:2019+A15:2021, EN 50636-2-107:2015+A1+A2:2020+A3: 2021,
EN 60335-2-29:2004+A2+A11:2018, EN 62233:2008, EN 55014-1:2017+A11:2020,
EN 55014-2:2015, EN IEC 61000-3-2:2019, EN 6 1000-3-3:2013+A1:2019, EN ISO 3744:2005,
EN300 328V2.2.2, EN 301 489-1V2.2.3, EN 301 489-17 V3.2.4, EN IEC 62311:2020,
EN 61558-1:2005+A1:2009, EN 61558-2-16:2 009+A1:2013, EN 55011:2016+A11:2020,
EN 303 447 V1.1.1, EN 55032:2015+A11:2020, EN 55035:2017+A11:2020**

Manufacturers authorized EU Representative

EUREP GmbH

Unterlettenweg 1a, 85051 Ingolstadt,Germany

eurep@eurep-gmbh.com

+49 841 8869 7744

Place of Issue: Suzhou

Date of Issue: 05/01/2024

Issuer's signature: *Bird Liu.*

Name of Issuer: Bird Liu

Position of the issuer:Quality Director

Quality Director

Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China



Traduzione dell'istruzione originale

Tavola dei contenuti

1 Istruzioni di sicurezza	P115
2 Introduzione al prodotto	P119
3 Installazione	P121
4 Preparazioni al primo utilizzo	P124
5 Mappa il tuo giardino	P128
6 Operazione	P135
7 MOVAhome App	P137
8 Manutenzione	P140
9 Batteria	P144
10 Conservazione invernale	P144
11 Trasporto	P144
12 Risoluzione problemi	P145
13 Specifiche	P148

1 Istruzioni di sicurezza

1.1 Istruzioni di sicurezza generali

- Leggere attentamente il manuale d'uso prima di utilizzare il prodotto.
- Utilizzare esclusivamente i dispositivi consigliati da MOVA con il prodotto. Ogni altro tipo di utilizzo è improprio.
- Tenere i bambini lontani dal dispositivo quando è in funzione.
- Non utilizzare il prodotto in luoghi dove le persone non sono a conoscenza della presenza del dispositivo.
- Fare attenzione a non correre quando si manovra manualmente il dispositivo tramite l'app MOVAhome. È preferibile camminare, prestare attenzione ad eventuali pendenze e mantenere sempre l'equilibrio.
- Evitare di usare il prodotto quando ci sono persone nell'area di lavoro, specie se bambini o animali.
- Se il prodotto viene utilizzato in aree pubbliche, posizionare cartelli intorno all'area di lavoro con la seguente dicitura "Attenzione! Tosaerba automatico in movimento! Tenersi lontani dal dispositivo e tenere d'occhio i bambini!"
- Indossare scarpe resistenti e pantaloni lunghi durante l'utilizzo del prodotto.
- Per evitare danni al prodotto e incidenti che coinvolgano veicoli e persone, non impostare aree di lavoro o percorsi di trasporto su luoghi pubblici.
- Non toccare le parti pericolose in movimento, come le lame, fino a che non si sono completamente fermate.
- Contattare il medico in caso di lesioni o incidenti.
- Impostare il prodotto su **OFF** e togliere la chiave prima di rimuovere i blocchi, eseguire la manutenzione o esaminare il prodotto. Se il prodotto vibra in modo anomalo, esaminarlo per cercare eventuali danni prima di riavviarlo. Non usare il prodotto se alcune parti risultano difettate.
- Non posizionare il cavo principale nelle aree dove il dispositivo eseguirà il taglio. Seguire le istruzioni fornite per l'installazione del cavo.
- Utilizzare esclusivamente la base di ricarica inclusa nel pacchetto per ricaricare il prodotto. Un uso non corretto può provocare scosse elettriche, surriscaldamento o fuoriuscita di liquido corrosivo dalla batteria. In caso di fuoriuscita di elettroliti, sciacquare con acqua/agente neutralizzante e contattare il medico se il liquido corrosivo entra in contatto con gli occhi.
- Durante il collegamento del cavo principale alla presa di corrente, utilizzare il dispositivo di corrente residua (RCD) con una corrente di intervento massima di 30 mA.
- Utilizzare esclusivamente le batterie originali consigliate da MOVA. La sicurezza del prodotto non può essere garantita con l'utilizzo di batterie non originali. Non utilizzare batterie non ricaricabili.
- Tenere le prolunghie lontane dalle parti pericolose in movimento per evitare danni ai cavi, che potrebbero portare al contatto con le parti sotto tensione.
- Le illustrazioni riportate in questo documento fungono solo da esempio. Si prega di fare riferimento ai prodotti reali.
- È vietato far utilizzare il dispositivo ai bambini, alle persone con ridotte capacità fisiche, sensoriali e mentali o a persone senza alcuna esperienza o conoscenza delle seguenti istruzioni. Le leggi locali possono stabilire un'età minima per l'operatore.
- Non connettere o toccare alcun cavo danneggiato fino a che non è stato rimosso dalla presa di corrente. Se il cavo si danneggia durante l'utilizzo, togliere la spina dalla presa di corrente. Un cavo usurato o danneggiato aumenta il rischio di scossa elettrica e deve essere sostituito dal personale di assistenza.
- Non spingere il prodotto con forza o rapidità, poiché ciò potrebbe danneggiarlo.
- Per mantenere la conformità con il requisito di esposizione alle RF, dovrebbe essere mantenuta una distanza di separazione di 35 cm tra il dispositivo e la persona.
- Per ricaricare la batteria, utilizzare esclusivamente l'unità di alimentazione rimovibile fornita con questo apparecchio.

1.2 Istruzioni di sicurezza per l'installazione

- Evitare di installare la base di ricarica in aree in cui le persone possono inciamparvi.
- Non installare la base di ricarica in aree in cui è presente il rischio di ristagno d'acqua.
- Non installare la base di ricarica, incluso qualunque altro accessorio, a meno di 60 cm da qualsiasi materiale combustibile. Il malfunzionamento o il riscaldamento della base di ricarica e dell'alimentatore possono provocare il rischio di incendio.

1.3 Istruzioni di sicurezza durante l'utilizzo del dispositivo

- Tenere le mani e i piedi lontani dalle lame rotanti. Non posizionare le mani o i piedi vicino o sotto il prodotto quando è acceso.
- Non sollevare o muovere il prodotto quando è acceso.
- Utilizzare la modalità Parcheggio o impostare il prodotto su **OFF** in presenza di persone nell'area di lavoro, specie se si tratta di bambini o animali.
- Assicurarsi che sul prato non vi siano oggetti come pietre, rami, attrezzi o giocattoli, in quanto le lame potrebbero subire danneggiamenti.
- Non posizionare oggetti sopra al prodotto o alla stazione di ricarica.
- Non usare il prodotto se il pulsante **STOP** non è attivo.
- Evitare la collisione del prodotto con persone o animali. Se una persona o animale si trova nel percorso del dispositivo, fermarlo immediatamente.
- Impostare sempre il prodotto su **OFF** quando non è in funzione.
- Non utilizzare il prodotto contemporaneamente ad un irrigatore a scomparsa. Utilizzare la funzione Programma per evitare che il prodotto e l'irrigatore a scomparsa operino contemporaneamente.
- Evitare di posizionare una rete di collegamento nel punto in cui si trovano gli irrigatori a scomparsa.
- Non utilizzare il prodotto in aree dove è presente acqua stagnante, come per esempio durante forti piogge.

1.4 Istruzioni di sicurezza per la manutenzione

- Imposta il prodotto su **OFF** durante la manutenzione.
- Dopo il lavaggio, assicurarsi che il prodotto sia posizionato a terra orientato normalmente e non capovolto.
- Non capovolgere il prodotto per pulire il telaio. Se il dispositivo viene capovolto per la pulizia, assicurarsi di riposizionarlo a terra orientato correttamente. Questo tipo di precauzione serve per evitare che l'acqua penetri nel motore, con il pericolo di comprometterne il normale funzionamento.
- Scollegare la spina dalla base di ricarica o azionare il dispositivo di disattivazione prima di eseguire la pulizia o la manutenzione della base di ricarica.
- Non utilizzare idropulitrici o solventi per pulire il prodotto.

1.5 Sicurezza della batteria

Le batterie agli ioni di litio possono esplodere o provocare un incendio se smontate, cortocircuitate, esposte all'acqua, al fuoco o alle alte temperature, quindi è necessario maneggiarle con cura. Non smontare o aprire la batteria ed evitare qualsiasi utilizzo improprio. Tenerle lontane dalla luce del sole.

1. Utilizzare esclusivamente il caricabatterie e l'alimentatore forniti dal produttore. L'utilizzo di un caricabatterie o di un alimentatore non appropriato può provocare scosse elettriche e / o surriscaldamento.
2. **NON RIPARARE O MODIFICARE IN ALCUN MODO LE BATTERIE!** Provare a modificare o a riparare le batterie può provocare lesioni personali, causate da esplosione o scossa elettrica. Se la batteria si danneggia e fuoriesce un liquido, gli elettroliti rilasciati sono corrosivi e tossici.
3. Le batterie di questo dispositivo possono essere sostituite solo da persone esperte.

1.6 Rischi residui

Quando si sostituiscono le lame, per evitare il rischio di lesioni personali si consiglia di indossare guanti protettivi.

1.7 Simboli e adesivi

	<p>ATTENZIONE - Leggere le istruzioni per l'uso prima di utilizzare la macchina.</p>
	<p>ATTENZIONE - Mantenere la distanza di sicurezza dalla macchina quando è in funzione.</p>
	<p>ATTENZIONE - Azionare il dispositivo di disattivazione prima di maneggiare o sollevare la macchina.</p>
	<p>ATTENZIONE - Non salire sulla macchina.</p>
	<p>ATTENZIONE - Non è consentito smaltire questo prodotto come normale rifiuto domestico. Assicurarsi che il prodotto venga riciclato in conformità delle leggi locali.</p>

	Questo prodotto è conforme alle direttive CE applicabili.
	Classe III
	Leggi le istruzioni prima di ricaricare.
	Corrente continua
	Classe II

USO PREVISTO

Il prodotto da giardino è destinato alla falciatura del prato domestico. È progettato per falciare spesso, mantenendo un prato più sano e dall'aspetto migliore che mai. A seconda delle dimensioni del tuo prato, il tuo tosaerba può essere programmato per funzionare in qualsiasi momento o frequenza. Non è adatto per scavare, spazzare o rimuovere la neve.

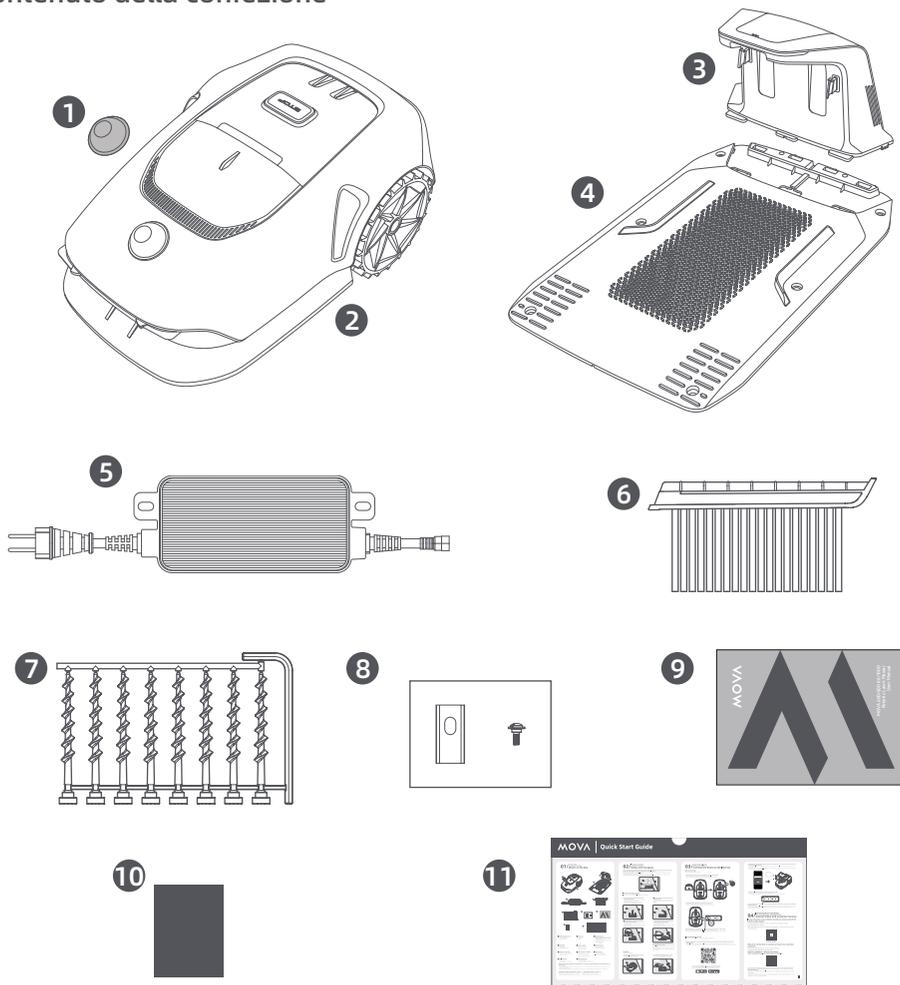
CE

Con la presente, Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd dichiara che il modello di apparecchiatura radio MOVA MLLM1110/MLLM4110 è conforme alla Direttiva 2014/53/UE. Il testo completo della dichiarazione di conformità UE è disponibile al seguente indirizzo internet: <https://global.mova-tech.com/pages/declaration-of-conformity>.

Per il manuale dettagliato in formato digitale, visitare la pagina <https://global.mova-tech.com/pages/user-manuals-and-faqs>.

2 Introduzione al prodotto

2.1 Contenuto della confezione



1 Coperchio protettivo LiDAR

2 Il robot

3 Torre di ricarica
(con una prolunga da 10 m)

4 Piastra di base

5 Alimentazione elettrica¹

6 Spazzola di pulizia

7 Viti × 8, Chiave esagonale

8 Lame e bulloni di ricambio²

9 Manuale utente

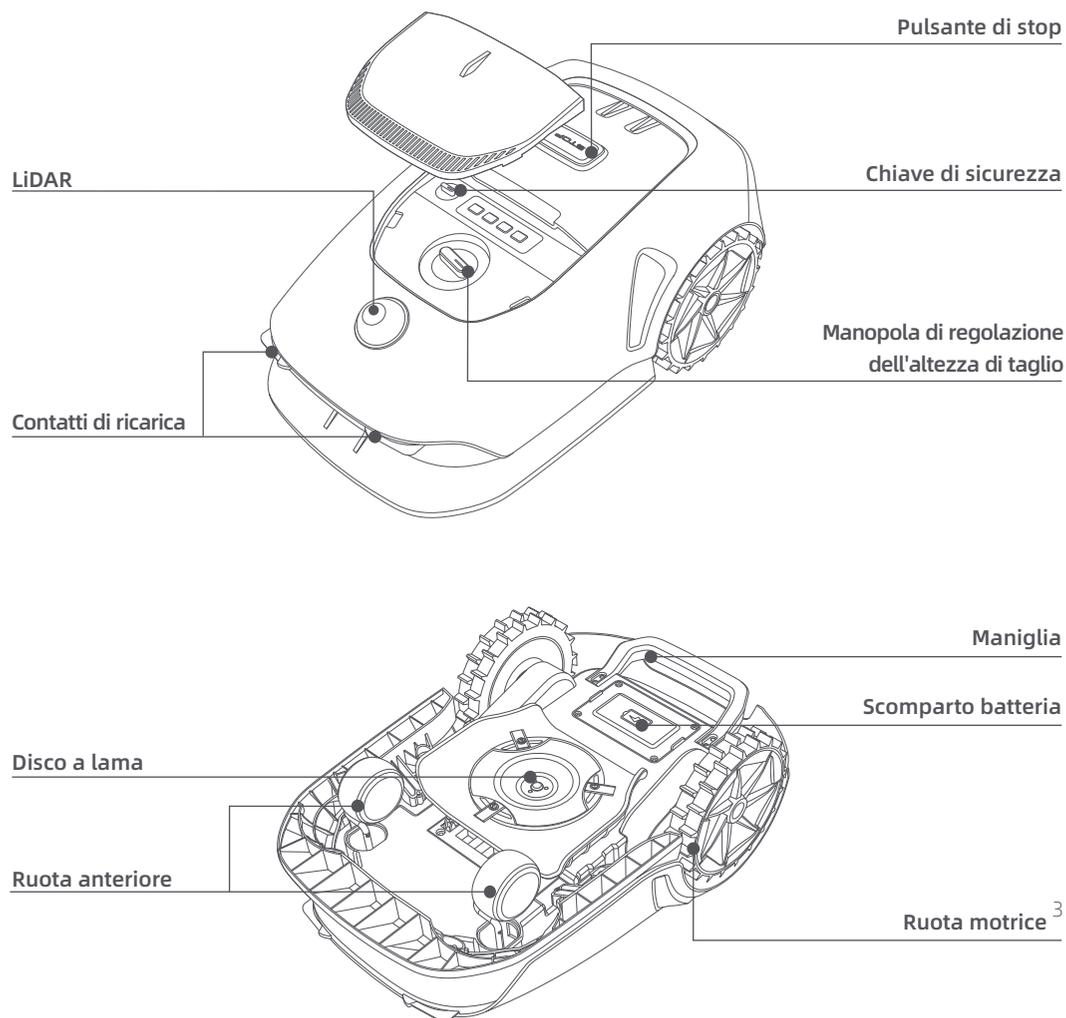
10 Panno senza pelucchi

11 Guida avvio rapido

1. MOVA 600 e MOVA 600 Kit sono dotati di un'alimentazione da 1,5 A. MOVA 1000 è dotato di un'alimentazione da 3 A.

2. MOVA 600 e MOVA 1000 includono ciascuno 9 lame e bulloni di ricambio. Il kit MOVA 600 include 81 lame e bulloni di ricambio.

2.2 Panoramica del prodotto



3. Le tipologie di ruote motrici variano in base al modello del robot. MOVA 600 e MOVA 600 Kit sono dotati di ruote motrici standard. MOVA 1000 è dotato di ruote motrici per fuoristrada.

2.3 Sensore

Nome	Descrizione
LiDAR	Ottiene informazioni ambientali e facilita il posizionamento del robot, evita gli ostacoli e il rilevamento di acqua e sporco. Intervallo di rilevamento: 30 m con riflettività al 10% Campo visivo: 360° (orizzontale) x 59° (verticale)

3 Installazione

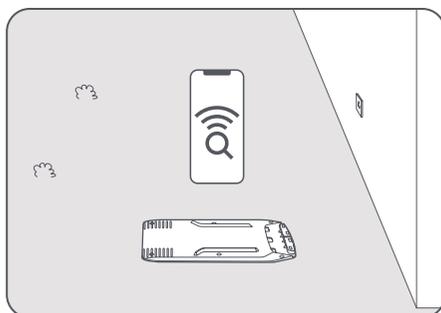
3.1 Seleziona una posizione adatta

- Posiziona la stazione di ricarica su una superficie piana vicino al bordo del prato e a una presa di corrente. Si raccomanda di posizionare la stazione di ricarica in una zona con una buona copertura del segnale Wi-Fi.

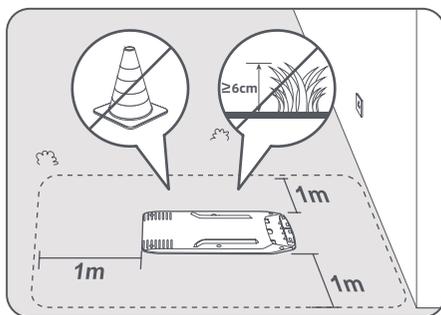
Nota: Usa il tuo dispositivo mobile per aiutare a controllare la forza del segnale Wi-Fi della zona. Una buona forza del segnale di rete Wi-Fi aumenta la stabilità di connessione tra il robot e l'app.

Importante: Assicurati che il terreno sia abbastanza morbido da permettere l'installazione a vite.

Importante: Se la stazione di ricarica si trova su una pendenza, assicurarsi che l'inclinazione non sia troppo ripida per evitare che il robot scivoli indietro e non riesca ad agganciarsi alla base.

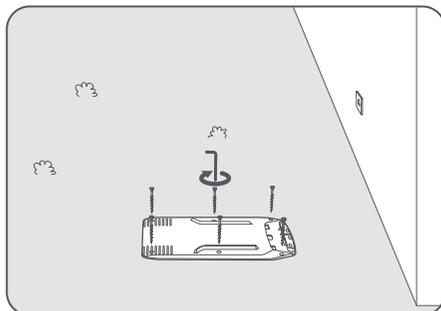


- Mantieni almeno **1 m** di spazio libero senza ostacoli a sinistra, a destra e davanti alla stazione di ricarica. Assicurati che l'erba intorno alla zona sia più corta di **6 cm**. Se l'erba è più alta, falciala con un tagliaerba manuale prima. L'erba alta può rendere difficile il ritorno del robot alla stazione di ricarica.

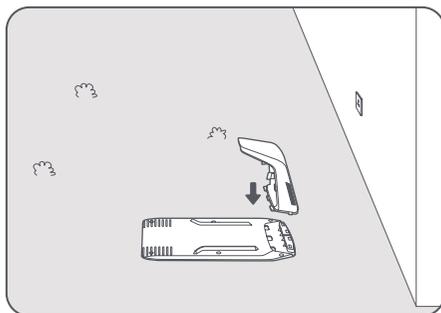


3.2 Installa la stazione di ricarica

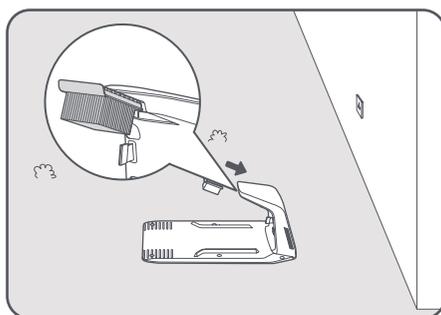
- 1 Fissa la piastra di base al suolo con le viti in dotazione usando la chiave esagonale.



- 2 Inserisci la torre di ricarica alla piastra di base fino a sentire un click.

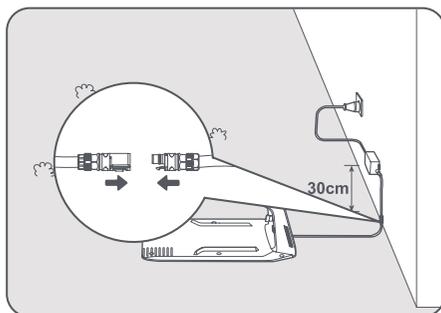


- 3 Inserisci la spazzola di pulizia nella torre di ricarica allineando la linguetta con la fessura.

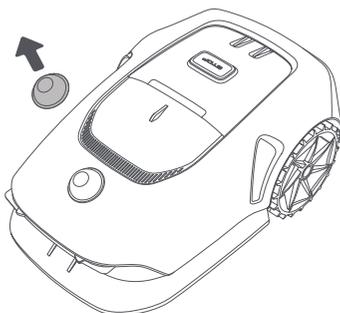


- 4 Connetti l'alimentazione al cavo di prolunga e poi connetti a una presa di corrente. Mantieni l'alimentatore almeno **30 cm** sopra il terreno.

Nota: L'indicatore LED sulla stazione di ricarica sarà di colore **blu fisso** quando c'è corrente.



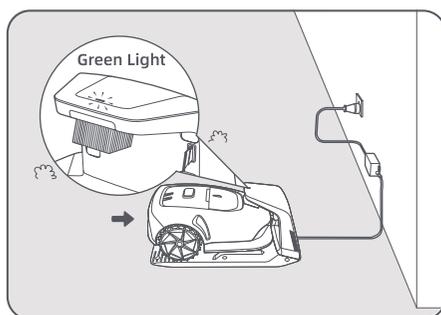
5 Rimuovi il coperchio protettivo LIDAR.



6 Metti il robot nella stazione di ricarica per caricarlo. Assicurati che i contatti di ricarica sul robot e la stazione di ricarica siano connessi correttamente.

Nota: La spia luminosa lampeggerà verde quando il robot si sta caricando correttamente nella stazione di ricarica.

Nota: Se desideri aggiungere un garage per una protezione extra, utilizza il garage MOVA corrispondente, disponibile nei negozi locali o online. L'uso di un garage non MOVA potrebbe causare problemi durante la ricarica.

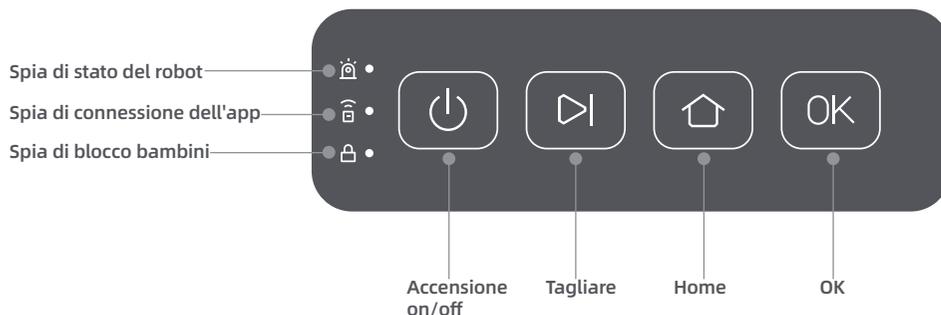


L'indicatore LED sulla stazione di ricarica

Colore Luce Indicatore LED	Significato
Rosso lampeggiante/fisso	1. La stazione di ricarica presenta un problema (ad esempio un problema con la corrente di ricarica o di tensione).
	2. Il robot si aggancia alla stazione di ricarica ma la ricarica mostra anomalie (ad esempio i contatti di ricarica sono in corto circuito).
Blu fisso	La stazione di ricarica ha corrente. Il robot non è nella stazione di ricarica.
Verde lampeggiante	Il robot si sta ricaricando nella stazione di ricarica.
Verde fisso	Il robot è nella stazione di ricarica e completamente carico.

4 Preparazioni al primo utilizzo

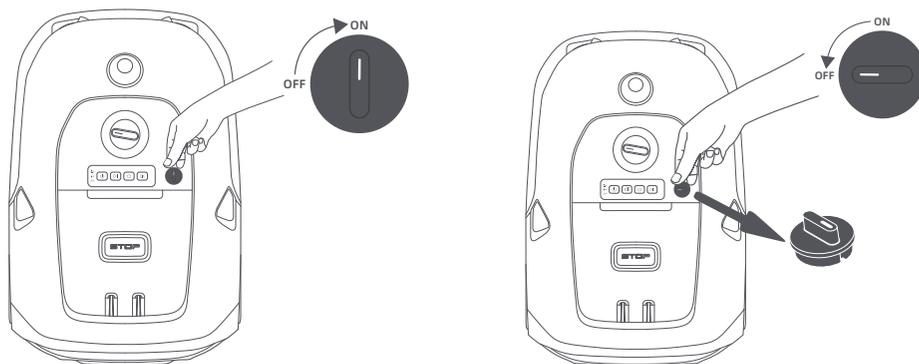
4.1 Familiarizza con il pannello di controllo



Controlli

Pulsante	Funzione
Alimentazione	Per accendere il robot, installare la chiave di sicurezza e girarla in posizione ON . Tenere premuto il pulsante per 2 secondi per accendere il robot.
	Per spegnere il robot, assicurarsi che sia fuori dalla stazione di ricarica. Quindi, tenere premuto il pulsante per 2 secondi. Girare la chiave di sicurezza in posizione OFF spegnerà anche il robot.
Tagliare	Per avviare la falciatura di tutta l'area o riprendere le attività in pausa, premere il pulsante quindi premere il pulsante OK entro 5 secondi.
Home	Per inviare il robot alla stazione di ricarica, premere il pulsante quindi premere il pulsante OK entro 5 secondi.
OK	Per disattivare il blocco di sicurezza e abilitare il controllo tramite app, premere due volte il pulsante OK .
	Per attivare la modalità di associazione Bluetooth, tenere premuto il pulsante OK per 3 secondi.
	Per confermare un'azione sul pannello di controllo, premere una volta il pulsante OK .
Tagliare + OK	Per ripristinare il robot alle impostazioni di fabbrica, tenere premuto il pulsante e il pulsante OK insieme per 3 secondi. Questo non ripristinerà il tempo del conto alla rovescia dei materiali di consumo.
Stop	Premere il pulsante Stop per fermare il robot e attivare il blocco di sicurezza. Il controllo tramite app sarà disabilitato. Premere due volte il pulsante OK per disattivare il blocco di sicurezza.

Chiave di sicurezza



- Ruotare la chiave di sicurezza in posizione **ON** prima di accendere il robot.
- Ruotare la chiave di sicurezza in posizione **OFF**; il robot si spegnerà automaticamente.
- È possibile estrarre la chiave di sicurezza quando è in posizione **OFF**. Il robot non può essere acceso senza la chiave.

Nota: Se perdi la chiave di sicurezza, contatta il team di assistenza post-vendita per richiederne una sostituzione.

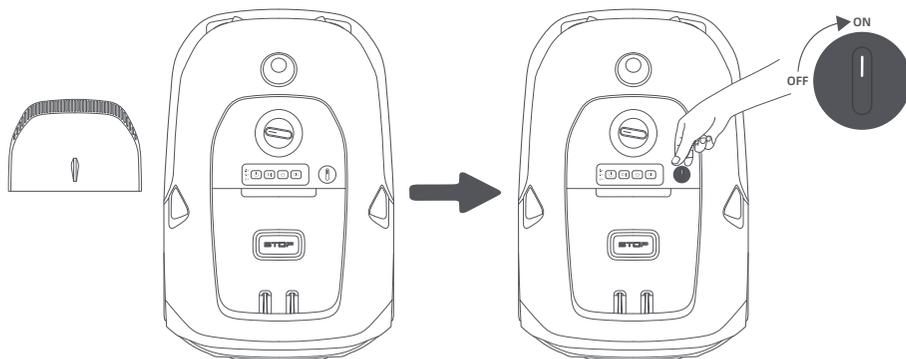
Spie sul pannello di controllo

Spia	Colore	Significato
Stato del robot  ●	Lampeggiante verde	Il robot è in carica nella stazione di ricarica.
	Verde fisso	La batteria è completamente carica.
	Rosso fisso	Si è verificato un errore.
	Lampeggiante blu	Il robot sta eseguendo un compito o è in pausa.
		Il robot si sta accendendo.
Blu fisso	Il robot è in standby.	
Connessione app  ●	Blu fisso	Il robot è connesso all'app.
Blocco bambini  ●	Blu fisso	Il pannello di controllo è bloccato tramite l'app. (Puoi attivare la funzione "Blocco bambini" nelle impostazioni dell'app.)

4.2 Impostazioni iniziali

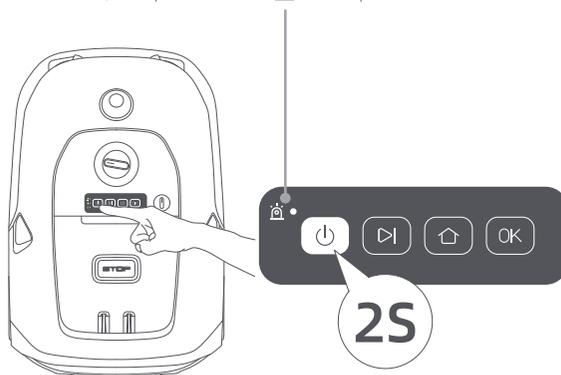
Prima di accendere il robot per la prima volta, ci sono alcune impostazioni di base da eseguire prima che il robot sia pronto ad iniziare a funzionare.

- 1 Aprire il coperchio superiore e ruotare la chiave di sicurezza in posizione **ON**.



- 2 Tieni premuto il pulsante  sul pannello di controllo per 2 secondi per accendere il robot.

Nota: Quando il robot è acceso, la spia di stato  sul pannello di controllo sarà di colore blu fisso.



Nota: Il robot si accenderà automaticamente quando si aggancia alla stazione di ricarica.

Importante: Per accendere il robot, assicurarsi che la chiave di sicurezza sia installata e impostata sulla posizione **ON**. In caso contrario, il robot non può essere acceso.

- 3 **Connetti il robot a internet**

Scansiona il codice QR per scaricare l'app MOVAhome sul tuo dispositivo mobile. Dopo l'installazione, crea un account e accedi.



Puoi anche scaricare l'app MOVAhome da App Store o Google Play.



Prima della configurazione della rete:

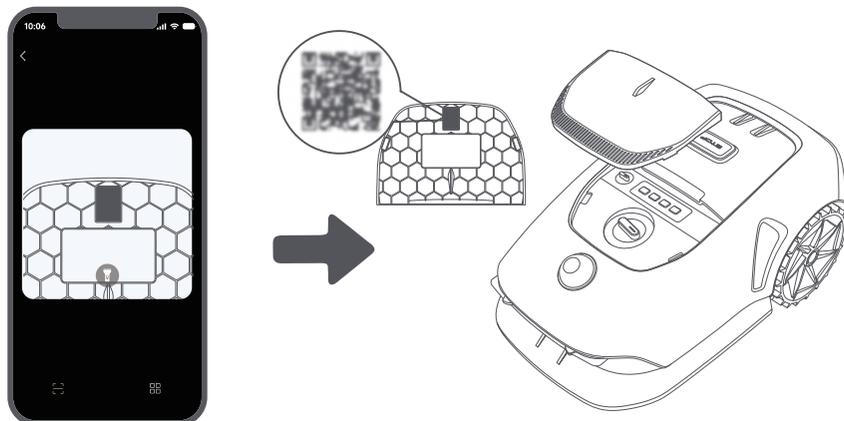
- Assicurati che il robot e il tuo dispositivo mobile siano sulla stessa rete Wi-Fi.
- Assicurati che il tuo dispositivo mobile sia entro **10 m** dal robot.
- Abilita la funzione Bluetooth sul tuo dispositivo mobile.

1. Apri l'app MOVAhome.

2. Puoi connetterti tramite uno dei seguenti metodi:

a. Scansiona il codice QR: Vai su **🏠 Dispositivo** e tocca **📄 Scansiona il codice QR per connetterti**.

Scansiona il codice QR situato all'interno del coperchio superiore del robot per connetterti.



b. Aggiungi manualmente: Vai su **🏠 Dispositivo** e tocca **+ Aggiungi**. Seleziona quindi il modello del tuo il robot per connetterti.

c. Scoperta automatica: Il robot cercherà i dispositivi nelle vicinanze. Tocca il tuo robot dall'elenco dei dispositivi rilevati per connetterti.

3. Segui le istruzioni nell'app per completare la connessione alla rete Wi-Fi.

Importante: Usare una singola banda di rete di 2.4 GHz di frequenza o a banda doppia di frequenza 2.4/5 GHz.

Importante: Assicurati che la tua rete Wi-Fi non abbia un firewall e non sia crittografata. Altrimenti, la configurazione della rete potrebbe non riuscire.

Nota: Puoi acquistare il Modulo Link per controllare da remoto il robot senza connessione Wi-Fi.

4. Premi e tieni premuto il pulsante **OK** sul pannello di controllo per 3 secondi. Il robot entrerà in modalità di associazione Bluetooth.

5. Segui le istruzioni nell'app per completare l'associazione.

Nota: La spia di connessione dell'app **📶** sul pannello di controllo mostrerà una luce **blu fissa** quando il robot è connesso correttamente all'app.



Come scollegare il robot?

Il robot è automaticamente collegato all'account MOVAhome una volta che l'associazione è completata. Ogni dispositivo può essere solo collegato a un account. Non può essere collegato a un altro account allo stesso tempo. Per associare il robot ad un nuovo account, è necessario prima scollegarlo. Per scollegarlo:

1. Apri l'app MOVAhome. Vai a **Dispositivo**.
2. Trova il nome del tuo robot sotto la sua immagine. Se hai più il robot collegati al tuo account MOVAhome, scorri a sinistra o a destra per accedere alla pagina del robot che desideri modificare.
3. Tocca **▲** accanto al nome del robot.
4. Seleziona **Cancella**.

Come disconnetterti dal tuo account MOVAhome o eliminarlo?

1. Apri l'app MOVAhome. Vai su **Io > Account**.
2. Seleziona **Disconnettiti** o **Elimina Account**.

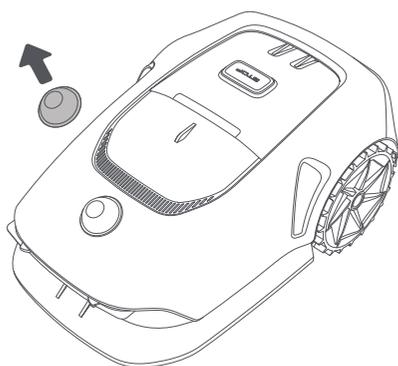
Come condividere il tuo robot?

1. Apri l'app MOVAhome e vai a **Dispositivo**.
2. Trova il nome del tuo robot sotto la sua immagine. Se hai più robot collegati al tuo account MOVAhome, scorri a sinistra o a destra per accedere alla pagina del robot che vuoi condividere.
3. Tocca **▲** accanto al nome del robot.
4. Seleziona **Condivisione del dispositivo**.

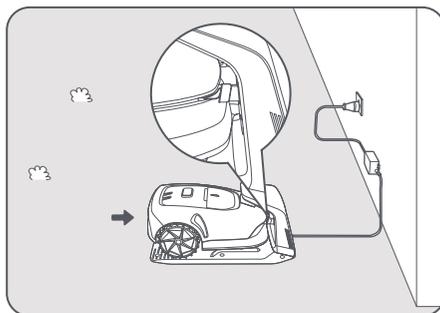
5 Mappa il tuo giardino

Prima di mappare, controlla i seguenti:

- Il livello di batteria del robot è superiore al **50%**.
- Il coperchio protettivo di LiDAR è rimosso.

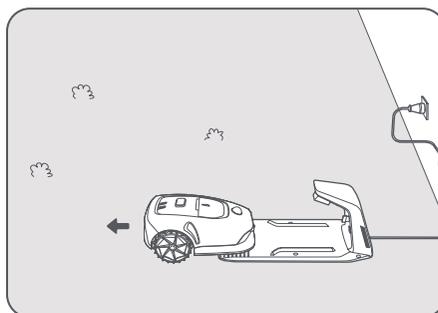
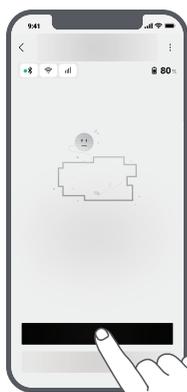


- Il robot si aggancia correttamente alla stazione di ricarica.

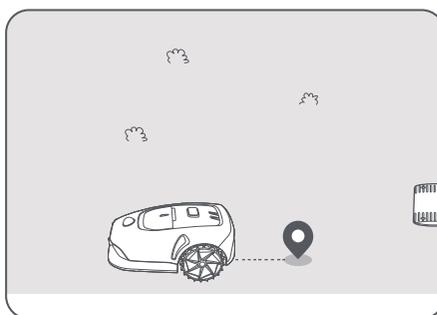
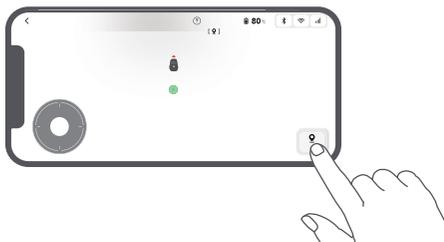


5.1 Crea il confine

- 1 **Tocca Inizia a creare** tramite l'app, e il robot controlla il suo stato e calibra. Lascia automaticamente la stazione di ricarica per fare la calibrazione. Fare attenzione.



- 2 Controlla da remoto il robot fino al bordo del tuo prato e tocca **Imposta il punto di partenza** per confermare il punto di inizio del confine.

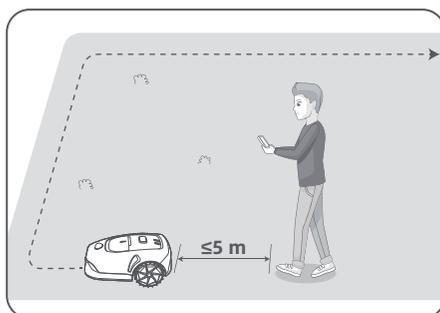


- 3 Controlla da remoto robot per muoverlo lungo il bordo del tuo prato per creare la zona di lavoro. Quando controlli da remoto robot per creare il confine, tieni a mente:

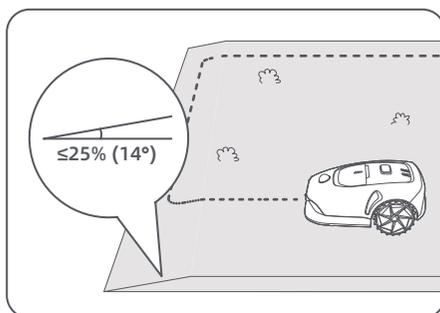
Importante: Non spostare manualmente il robot quando crei il confine, altrimenti la mappatura viene annullata.

Importante: Quando la mappatura inizia, non far agganciare da remoto il robot alla base di ricarica prima della fine della mappatura, altrimenti il LiDAR rischia di bloccarsi e la mappatura viene annullata.

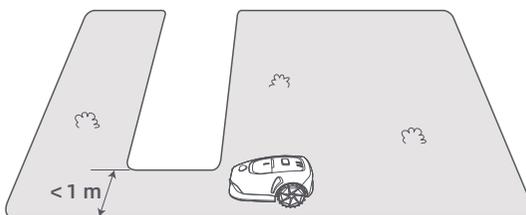
- Cammina entro **5 m** dietro il robot quando lo controlli da remoto.



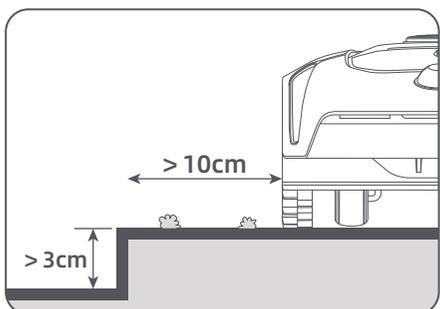
- il robot può navigare su pendenze con un'inclinazione fino a **45 % (24°)**. Tuttavia, per migliori risultati di taglio, si consiglia di mantenere le pendenze delle aree di lavoro al di sotto del **25 % (14°)**.



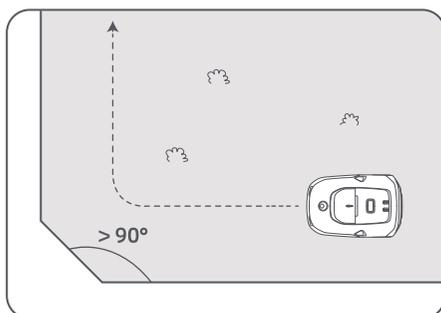
- Per aree più strette di **1 m**, impostarle come percorsi per permettere al robot di passare (vedi sezione 5.4: *Imposta percorso*).



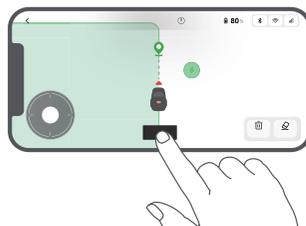
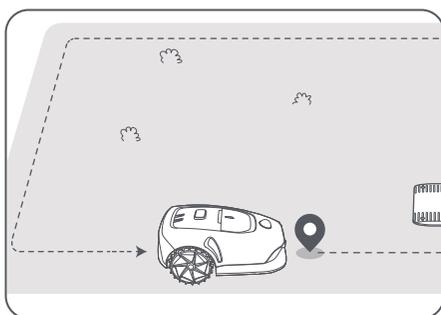
- Se il tuo prato è più alto di **3 cm** rispetto al terreno adiacente, tieni il robot ad almeno **10 cm** dal bordo. Se il tuo prato è allo stesso livello del terreno adiacente, il robot può attraversare il perimetro per ottenere risultati di taglio ottimali lungo i bordi.



- Assicurati che gli angoli di svolta siano maggiori di **90°**. Angoli inferiori a 90° possono rendere difficile per il robot ottenere un taglio pulito.

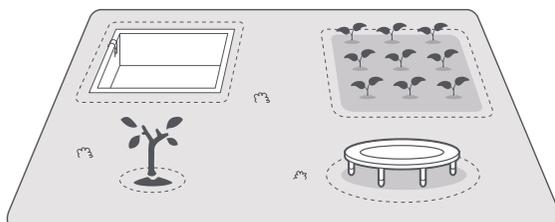


- 4 Quando il robot ritorna a posto **1 m** vicino al punto di inizio, puoi toccare **Chiudi il confine** e il confine automaticamente è completato.



5.2 Imposta zona di delimitazione

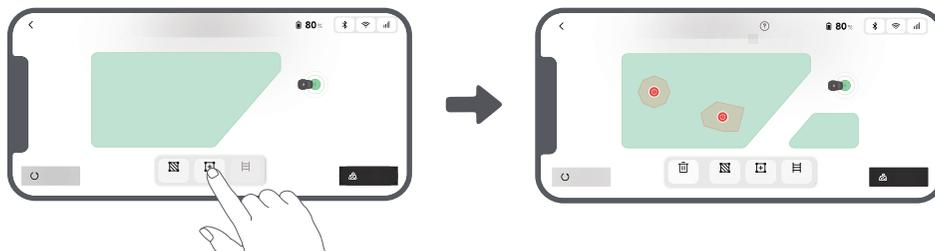
Anche se il robot può automaticamente evitare gli ostacoli, è ancora necessario impostare le zone in cui potrebbe cadere, come piscine e sabbie, definendole come zone vietate. Per gli oggetti che vuoi proteggere (come un'aiuola, un trampolino, un orto o la radice nuda di un albero), impostarle come zone vietate. Puoi toccare **Zona vietata** nell'app per continuare a creare zone di interdizione. In alternativa, puoi andare su  **Modifica mappa** per creare o eliminare le zone vietate dopo aver completato la mappa.



5.3 Creare più zone ed espandere le zone esistenti

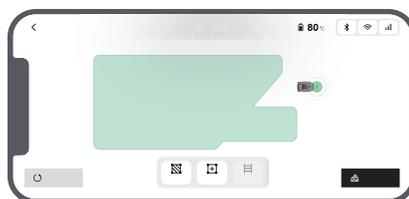
• Per creare più zone

Se il tuo prato è separato da strade o se hai molti prati isolati, puoi toccare **Zona di lavoro** nell'app per continuare a creare la zona di lavoro. Puoi anche aggiungere, eliminare o modificare le zone in  > **Modifica Mappa** quando la mappa è finita.



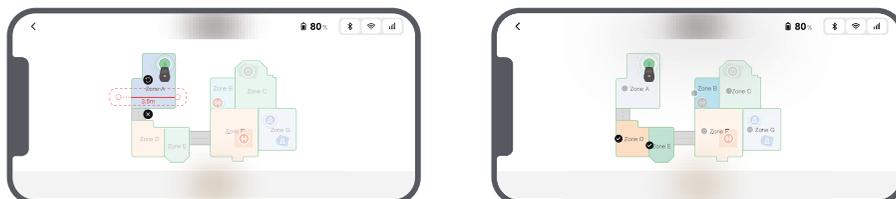
• Per espandere le zone esistenti

Per espandere una zona esistente, tocca **Zona di lavoro** nell'app per creare l'area che desideri includere. Se le due aree si sovrappongono, verranno automaticamente unite. In alternativa, puoi andare su  > **Modifica mappa** > **Zona di lavoro** dopo aver completato la mappatura per espandere una zona esistente.



• Per separare e combinare le zone

Per dividere una zona in aree più piccole o per unire zone che sono state divise utilizzando l'app in una più grande, vai a  > **Modifica mappa** > **Impostazioni della zona** e tocca **Separa** o **Combina** nell'app.

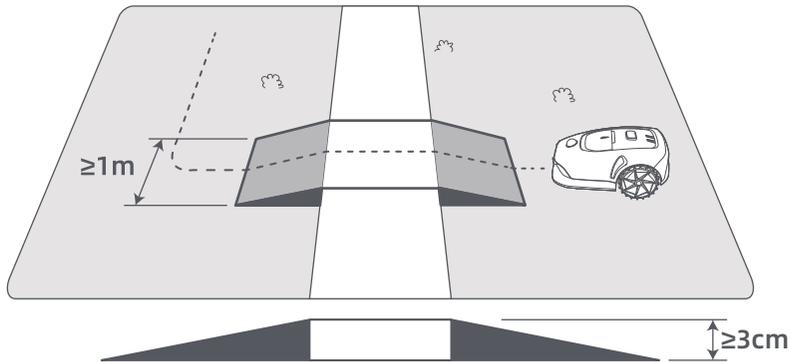


5.4 Imposta percorso

Per zone isolate, crea un percorso per connetterle. Zone isolate senza un percorso saranno inaccessibili al robot.

Nota: Di default, il robot si muove soltanto lungo il percorso ma non taglia l'erba.

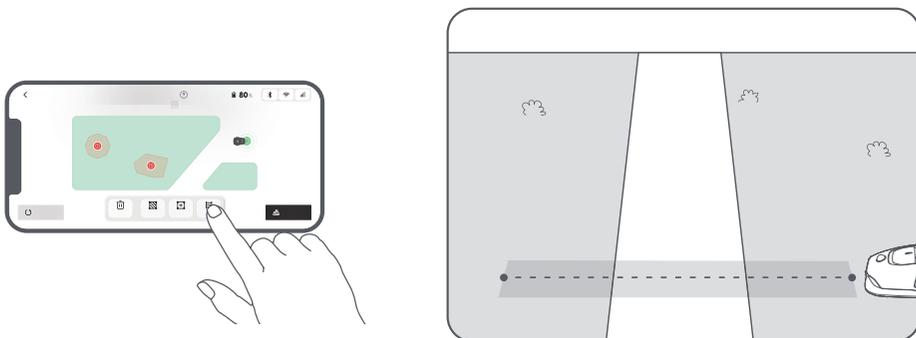
Importante: Se il tuo prato è diviso da passaggi più alti di **3 cm**, posiziona un oggetto con una pendenza uguale in altezza al passaggio (come una rampa).



• Per connettere due zone di lavoro isolate

Per le zone isolate, crea percorsi per connetterle, altrimenti saranno inaccessibili al robot. Tocca **Percorso** per creare un percorso.

Importante: Assicurati che l'inizio e la fine del percorso siano nella zona di lavoro.

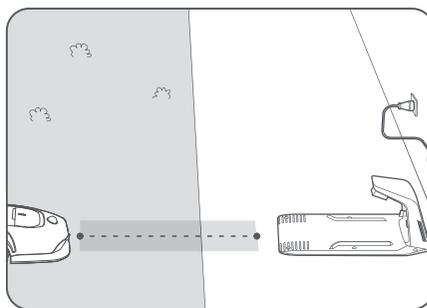
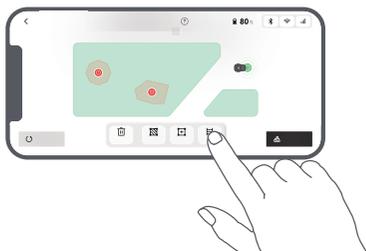


• Per connettere la zona di lavoro e la stazione di ricarica

Se la tua stazione di ricarica non è nella zona di lavoro, deve essere creato un percorso per collegarla alla zona di lavoro. Tocca **Percorso**, e controlla da remoto al robot per creare un percorso che gli permetta di tornare alla stazione.

Importante: Assicurati che un'estremità sia all'interno dell'area di lavoro e l'altra estremità sia proprio di fronte alla stazione di ricarica. È consigliabile allineare il percorso con la stazione di ricarica.

Importante: Durante la creazione del percorso di collegamento tra l'area di lavoro e la base di ricarica, non far agganciare il robot da remoto alla base di ricarica, altrimenti il LiDAR rischia di bloccarsi e la mappatura verrà annullata.



5.5 Finire mappa

Tocca **Finire mappa** quando le zone di lavoro, i percorsi e le zone di delimitazione sono completate.

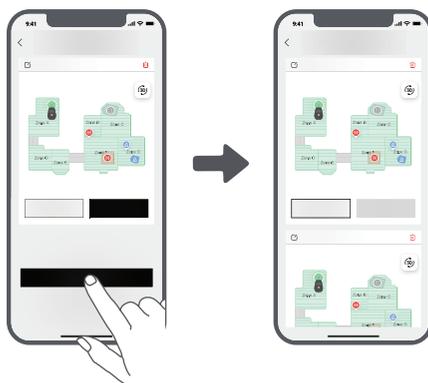


5.6 Aggiungi una seconda mappa

Se non c'è un percorso tra il tuo giardino anteriore e quello posteriore, puoi creare una seconda mappa. Dopo aver completato la prima mappa, tocca **Aggiungi mappa** per continuare a creare la seconda. In alternativa, puoi navigare su > **Modifica mappa** e toccare **Aggiungi mappa** dopo aver completato la mappatura. Una volta terminata la seconda mappa, puoi passare da una mappa all'altra tramite > **Modifica mappa**.

Nota: Dopo aver cambiato mappa, verranno applicati i programmi e le impostazioni di taglio della mappa corrente.

Nota: Puoi acquistare una stazione di ricarica aggiuntiva da installare nella seconda mappa per una maggiore comodità. Con una stazione di ricarica separata installata nella seconda mappa, devi solo spostare manualmente il robot tra le due mappe.

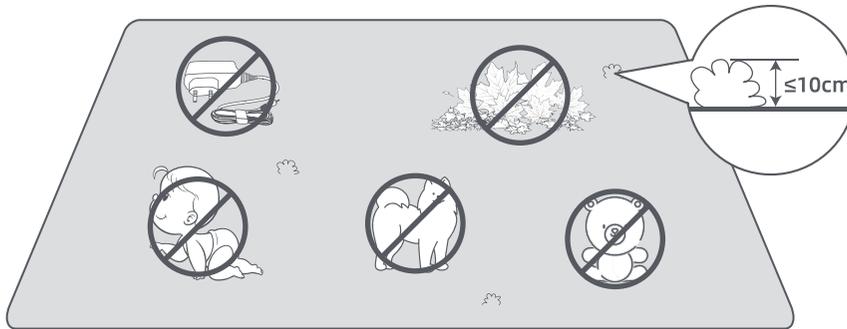


6 Operazione

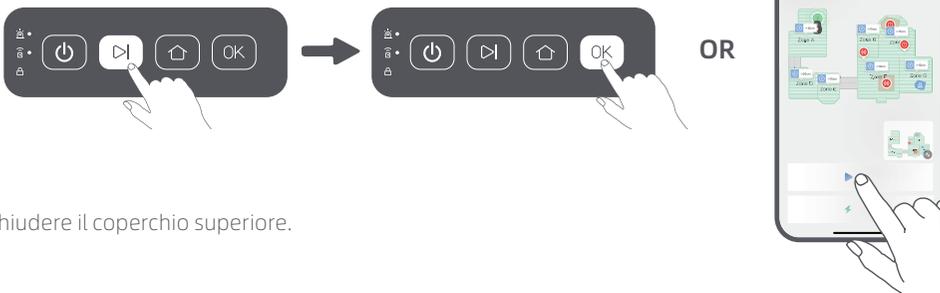
6.1 Inizia la falciatura per la prima volta

Consigli prima della falciatura:

- Usa una falciatrice a spinta per falciare l'erba ad un'altezza non più di **10 cm**.
- Elimina gli ostacoli inclusi detriti, mucchi di foglie, giochi, cavi e pietre dal prato. Assicurati che non ci siano bambini o animali sul prato quando il robot sta falciando.
- Riempi i buchi nel prato.
- Imposta le tue preferenze di falciatura nell'app in anticipo (come efficienza di falciatura, altezza falciatura e direzione falciatura).



1. Aprire il coperchio superiore per accedere al pannello di controllo.
2. Premere il pulsante  quindi premere il pulsante **OK** entro 5 secondi. Il robot lascerà la stazione di ricarica e inizierà a falciare l'intera area. È anche possibile toccare **Avvia** nell'app per iniziare la falciatura.

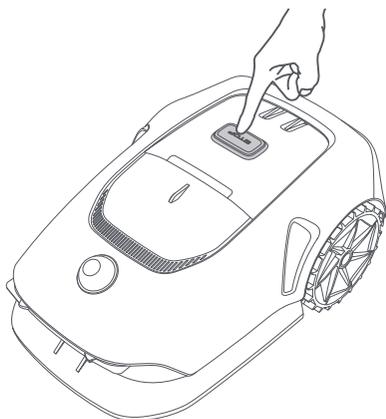


3. Chiudere il coperchio superiore.

6.2 Pausa

Per mettere in pausa l'attuale attività di falciatura, puoi premere il pulsante **Stop** su il robot o toccare **Metti in pausa** nell'app.

Nota: Il robot non può essere avviato direttamente tramite l'app dopo aver premuto il pulsante **Stop**. Per riprendere il controllo tramite l'app, premere prima due volte il pulsante **OK** sul pannello di controllo per disattivare il blocco di sicurezza.

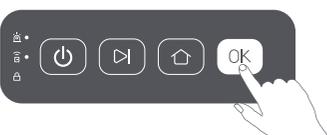


OR



6.3 Ripristina

Per riprendere l'attività quando il robot è in pausa, premere il pulsante  quindi premere il pulsante **OK** entro 5 secondi. Il robot ripristina la precedente attività di falciatura. Puoi anche toccare **Continua** nell'app per ripristinare l'attività di falciatura.

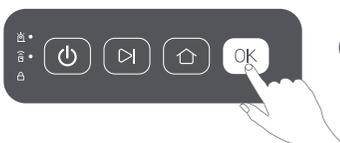


OR



6.4 Ritorna alla stazione di ricarica

Per interrompere l'attività di falciatura e riportare il robot alla stazione di ricarica, premere il pulsante  e poi premere il pulsante **OK** entro 5 secondi sul pannello di controllo. Il robot tornerà automaticamente alla stazione di ricarica per ricaricarsi. È anche possibile toccare **Avvio Ritorno alla stazione** nell'app per riportare il robot alla stazione di ricarica.



OR



7 MOVAhome App

Dove puoi esplorare di più

MOVAhome App è più di un controllo remoto. Ci sono molte cose che puoi fare attraverso l'app: completare varie impostazioni da remoto, sperimentare diverse modalità di falciatura, modificare la mappa liberamente e aggiustare i programmi di falciatura.

7.1 Modalità falciatura

Il robot offre varie modalità di taglio. Puoi anche passare tra le modalità attraverso l'app inclusa la Falciatura di tutta l'area, Falciatura a zone, falciatura dei bordi, Falciatura a punti e Modalità Manuale.



7.2 Altezza di taglio

Per regolare l'altezza di taglio, ruotare la manopola sul robot per impostarla tra **20 mm** e **60 mm**.



7.3 Forme di taglio

Personalizza il tuo prato aggiungendo forme tramite  > **Modifica mappa** > **Forme** nell'app. Le forme definite saranno escluse dal taglio in tutte le modalità di taglio. Puoi modificare la loro posizione, dimensione o rimuoverle in **Forme**.



7.4 Programma

Dopo che la prima mappa è stata completata, il robot crea automaticamente due programmi di falciatura settimanale in base alla misura del prato, che sono "**Programma Prim/Est**" e "**Programma Autu/Inv.**".

Puoi toccare  nell'app per definire le impostazioni precise del programma. Con la funzione programma, puoi tranquillamente lasciare il lavoro quotidiano di falciatura al robot. Hai solo bisogno di eseguire la manutenzione del robot regolarmente.

Nota: Se ti preoccupa che il robot possa disturbare te e o i tuoi vicini quando lavora in autonomia durante determinati orari, puoi andare su **Impostazioni** > **Non disturbare** e impostare l'orario **Non disturbare** nell'app.



7.5 Blocco bambino

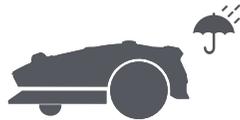
Se temete che i bambini possano utilizzare il robot, navigate su **Impostazioni** e attivate la funzione **Blocco bambino** nell'app. Con questa funzione attivata, il pannello di controllo sarà bloccato. Potete sbloccarlo tramite l'app.



7.6 Protezione dalla pioggia

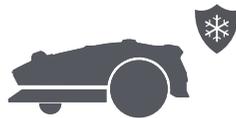
Se ti preoccupa che le condizioni meteorologiche avverse possano influenzare il lavoro di falciatura, puoi attivare la funzione **Protezione dalla pioggia** in **Impostazioni** nell'app. Con questa funzione abilitata, il robot mette automaticamente in pausa la falciatura e ritorna alla stazione di ricarica quando piove. Puoi impostare l'orario di protezione dalla pioggia nell'app.

Nota: Tagliare l'erba bagnata può danneggiare il vostro prato. È consigliabile prolungare la durata della protezione per permettere all'erba di asciugarsi prima di tagliare di nuovo. Il tempo di protezione predefinito è di 3 ore, e potete aumentarlo nell'app.



7.7 Protezione dal gelo

Quando la temperatura è inferiore ai **6 °C**, le operazioni di falciatura causano danni permanenti al prato. La batteria non può ricaricarsi a causa dell'auto-protezione. Puoi attivare la funzione **La protezione antigelo** in **Impostazioni** nell'app. Questa funzione consente al robot di mettere automaticamente in pausa la falciatura e ritornare alla stazione di ricarica quando la temperatura ambiente è $\leq 6 \text{ °C}$. Riprende automaticamente il lavoro quando la temperatura è superiore agli **11 °C**.



7.8 Funzioni di sicurezza

Il robot supporta diverse funzionalità antifurto per garantire un funzionamento sicuro e proteggere contro l'uso non autorizzato.

7.8.1 Allarme di sollevamento

Con questa funzione attivata, un allarme suonerà immediatamente quando il robot viene sollevato e il controllo tramite app sarà disabilitato. Per riprendere il controllo tramite app, premere due volte il pulsante **OK** sul pannello di controllo per disattivare prima il blocco di sicurezza.



7.8.2 Allarme fuori mappa

Con questa funzione attivata, il robot è bloccato e l'allarme scatta immediatamente se è fuori dalla mappa. **(Questa funzione richiede l'installazione del Modulo Link.)**



7.8.3 Posizione in tempo reale

Con il **Modulo Link**, puoi vedere la posizione attuale del robot su Google Maps.



7.9 Periodo di carica personalizzato

Per personalizzare il periodo di ricarica del robot a ore specifiche, è possibile abilitare la funzione **Periodo di carica personalizzato** tramite **Impostazioni > Ricarica** nell'app. Quando attivata, il robot si caricherà al 20% quando il livello della batteria è basso, a condizione che non ci siano compiti di falciatura. Completerà una carica completa solo durante il periodo di ricarica designato. È anche possibile personalizzare il **Livello della batteria per la ricarica automatica** e il **Livello della batteria per riprendere le attività** per impostare i livelli di batteria ai quali il robot tornerà automaticamente alla stazione di ricarica o riprenderà le attività di falciatura non completate.



Nota: Il team di sviluppo MOVA effettua continuamente aggiornamenti **via etere** e manutenzione sul firmware e sull'app. Controlla per notifiche di aggiornamento o attiva la funzione **Aggiornamento automatico** per mantenere il firmware e l'app aggiornati e goditi più funzionalità.

8 Manutenzione

Per una migliore prestazione e durata del robot, puliscilo regolarmente e sostituisci le parti usurate secondo la frequenza indicata di seguito:

Parte	Frequenza sostituzione
Lame	Ogni 6-8 settimane o prima
Spazzola di pulizia	Ogni 12 mesi o prima

Nota: Puoi controllare il tempo rimanente per le lame e la spazzola di pulizia navigando su **Impostazioni** > **Materiali di consumo e manutenzione** nell'app. Dopo aver sostituito i consumabili come indicato, vai alla pagina dei dettagli del consumabile e tocca **L'ho sostituito** per resettare il timer.

Nota: Se hai designato aree nel tuo giardino per la pulizia e la manutenzione di routine del robot, puoi impostare Punti di Manutenzione sulla mappa navigando su **Impostazioni** > **Vai al Punto di Manutenzione** > **Modifica Punto**. Una volta impostati i punti di manutenzione, puoi semplicemente toccare **Vai** per dirigere il robot verso le posizioni designate per una facile manutenzione.

8.1 Pulizia

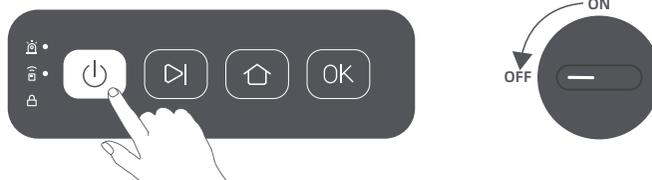
Pulisci regolarmente il tuo robot per evitare che i residui di erba e lo sporco si accumulino e ostruiscano il disco della lama e le ruote motrici, il che potrebbe influire sulle sue prestazioni di taglio, aggancio e movimento. Si consiglia di utilizzare un kit di pulizia, disponibile nei negozi locali o online.

⚠ Attenzione: Prima di pulire, spegnere il robot e ruotare la chiave di sicurezza in posizione **OFF**. Scollegare la stazione di ricarica.

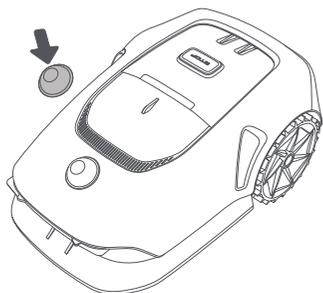
⚠ Attenzione: Assicurati che il coperchio protettivo LiDAR sia sul LiDAR prima di girare il robot al contrario per evitare danni al LiDAR.

• Il corpo del robot, Telaio e disco di taglio:

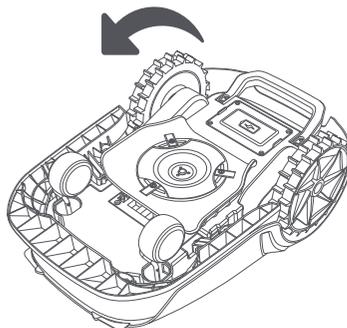
1. Spegnere il robot e ruotare la chiave di sicurezza in posizione **OFF**.



2. Metti il coperchio protettivo sul LiDAR.



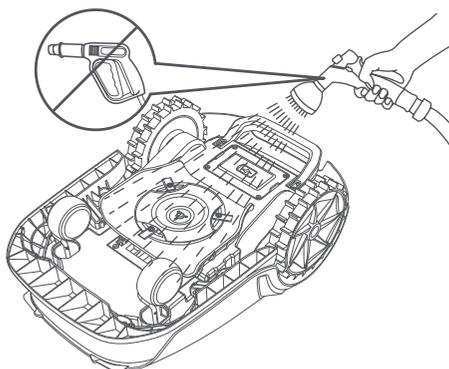
3. Gira il robot al contrario.



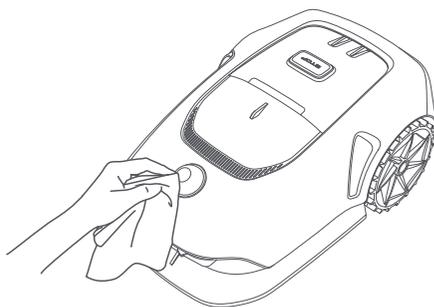
4. Utilizza un tubo flessibile per pulire il corpo, il disco di taglio e il telaio del robot.

⚠ Attenzione: Non toccare le lame mentre pulisci il telaio. Indossa i guanti quando pulisci.

⚠ Attenzione: Non usare un'idropulitrice ad alta pressione per la pulizia. Non usare detergenti per la pulizia.

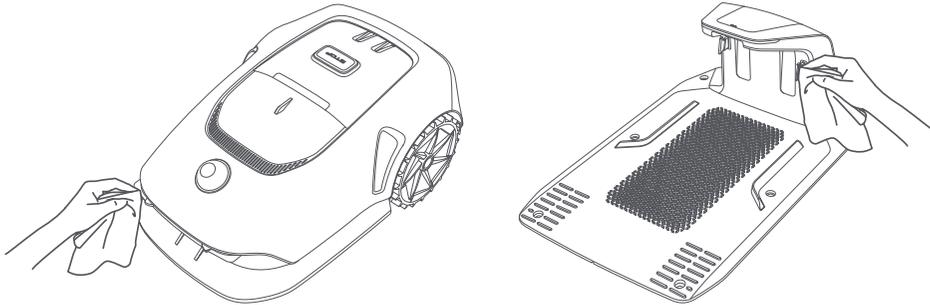


5. Usa un panno senza pelucchi per pulire attentamente il sensore lidar.



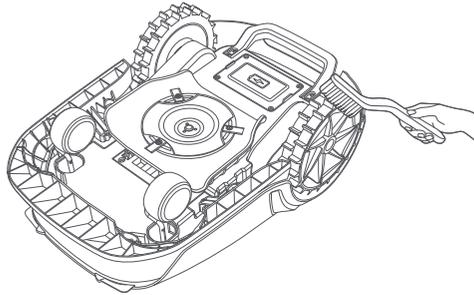
• Contatti di ricarica:

Usa un panno pulito per pulire i contatti di ricarica del robot e la stazione di ricarica. Mantieni i contatti di ricarica asciutti prima di pulire.



• Ruote motrici:

Utilizzare una spazzola per rimuovere il fango dalle ruote così da garantire una buona aderenza.



8.2 Sostituzione dei componenti

• Sostituzione delle lame

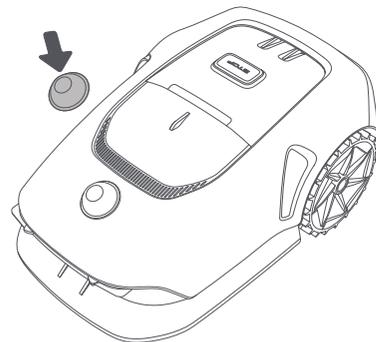
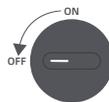
Per mantenere le lame affilate, sostituisci le lame regolarmente. Si raccomanda di sostituire le lame ogni **6-8 settimane** o prima. Usa solo lame originali MOVA.

⚠ Attenzione: Spegnere il robot e ruotare la chiave di sicurezza in posizione **OFF**. Indossare guanti protettivi prima di sostituire le lame.

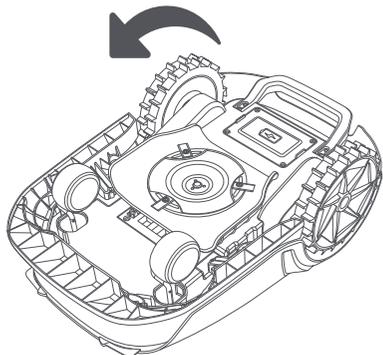
Nota: Sostituisci tutte e tre le lame allo stesso tempo per assicurarti un sistema di taglio bilanciato.

1. Spegnere il robot e ruotare la chiave di sicurezza in posizione **OFF**.

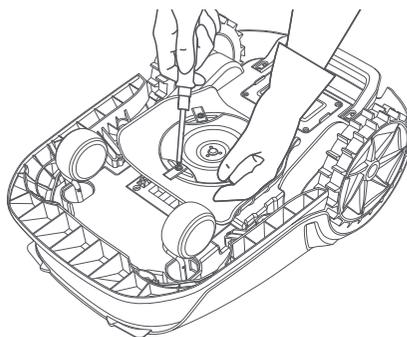
2. Assicurati che il coperchio protettivo LIDAR sia sopra.



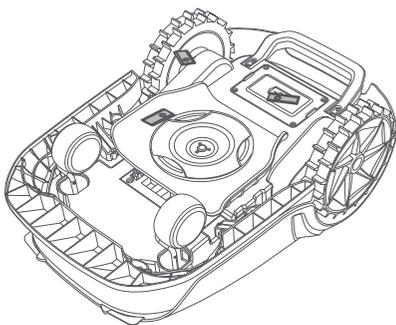
3. Metti il robot su una superficie morbida e giralo al contrario.



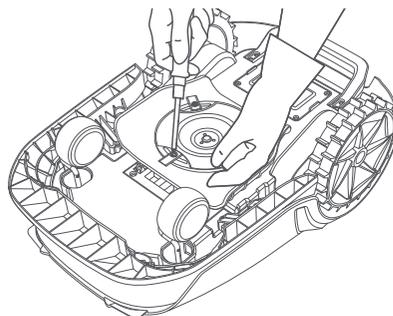
4. Allenta i bulloni con un cacciavite a croce.



5. Rimuovi le tre lame e i bulloni.



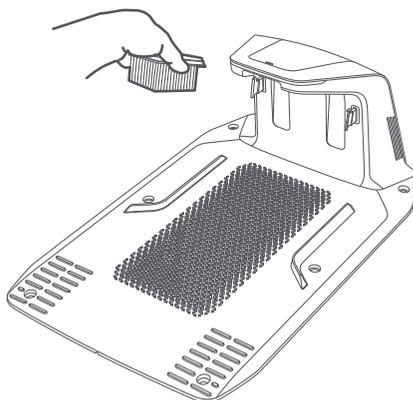
6. Allinea le nuove lame con i fori sul disco della lama, quindi fissale con i bulloni.



7. Assicurati che le lame possano ruotare liberamente.

• Sostituzione della spazzola di pulizia

Quando la spazzola di pulizia per il sensore LiDAR si consuma, le sue setole potrebbero sfilacciarsi o deteriorarsi, influenzando le prestazioni di pulizia. Sostituisci la spazzola di pulizia regolarmente per mantenere un buon risultato di pulizia. Si raccomanda di sostituire la spazzola di pulizia ogni **12 mesi** o prima.



9 Batteria

Per una conservazione a lungo termine, carica il robot ogni **6 mesi** per proteggere la batteria. I danni alla batteria causati da una scarica eccessiva non sono coperti dalla garanzia limitata. Non caricare la batteria in un ambiente con una temperatura **superiore a 45 ° C** o **inferiore a 6 ° C**. La temperatura dello stoccaggio a lungo termine della batteria deve essere compresa **tra -10 e 35 ° C**. Per ridurre il danno, la temperatura raccomandata di conservazione per la batteria va da **0 a 25 ° C**.

Nota: La durata della batteria del robot dipende dalla frequenza di utilizzo e dalle ore di operazione. Se la batteria è danneggiata o non può essere caricata, non smaltire arbitrariamente la batteria obsoleta o difettosa. Rispetta le regole di riciclaggio locale.

Modalità di ricarica a basso consumo:

Con la modalità di ricarica a basso consumo attiva, le funzioni non correlate alla ricarica saranno disabilitate. (La rete verrà spenta.)

- Per attivare la modalità di ricarica a bassa potenza, tenere premuti contemporaneamente il pulsante  e il pulsante , e premere rapidamente 5 volte il pulsante **OK**. Sentirai un comando vocale: la modalità a basso consumo è attiva.
- Per disattivare la modalità di ricarica a bassa potenza, riavviare il robot.

10 Stoccaggio durante il periodo invernale

• Il robot

1. Carica completamente la batteria. Spegni il robot e ruota la chiave di sicurezza in posizione **OFF**.
2. Pulisci il robot completamente prima di conservarlo per l'inverno.
3. Mettere il coperchio protettivo LIDAR.
4. Conserva il robot in un luogo asciutto ad una temperatura **superiore a 0 ° C**.

• Stazione di ricarica

Scollega la stazione di ricarica e conservalo in un luogo asciutto e fresco, lontano dalla luce diretta del sole.

Nota: Dopo lo stoccaggio invernale, reinstalla la stazione di ricarica e posiziona il robot al suo interno per caricarlo. Se reinstalli la stazione di ricarica in un luogo diverso, il robot aggiornerà automaticamente la posizione della stazione non appena si carica e lascia la stazione. Se riscontri errori di posizionamento a causa di cambiamenti significativi nel tuo giardino, si consiglia di rimappare l'area.

11 Trasporto

Per il trasporto a lunga distanza, assicurarsi che il robot sia spento e che la chiave di sicurezza sia ruotata in posizione **OFF**. Si consiglia di utilizzare l'imballaggio originale. Posizionare il coperchio protettivo LiDAR.

 **Attenzione:** Spegnere il robot e ruotare la chiave di sicurezza in posizione **OFF** prima di trasportarlo.

 **Attenzione:** Sollevare il robot dalla maniglia posteriore, tenendo il disco della lama lontano dal corpo.

12 Risoluzione problemi

Problema	Causa	Soluzione
Il robot non è connesso all'app.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Il robot non rientra nella copertura del segnale Wi-Fi o nel campo del Bluetooth. 2. Il robot è spento o si sta riavviando. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controlla se il robot ha completato il processo di accensione. 2. Controlla se il router funziona correttamente. 3. Avvicinarsi ad il robot per stabilire una connessione Bluetooth.
Il robot sollevato.	La ruota non è sul terreno.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Metti nuovamente il robot su una superficie piana. 2. Premi il pulsante OK due volte per sbloccare il robot. 3. Il robot non può attraversare oggetti più alti di 3 cm. Mantieni il terreno uniforme dove sta lavorando.
Il robot ribaltato.	Il robot si ribalta più di 37° .	<ol style="list-style-type: none"> 1. Metti nuovamente il robot su una superficie piana. 2. Premi il pulsante OK due volte per sbloccare il robot. 3. Il robot non può salire pendii più grandi di 45% (24°).
Il robot intrappolato.	Il robot è intrappolato e non può uscire.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Rimuovi gli ostacoli intorno e riprova. 2. Sposta manualmente il robot su una superficie piana e aperta dentro la mappa e cerca di nuovo l'attività. Se continui a incontrare questo problema, riprova dopo che il robot è nella stazione di ricarica. 3. Controlla se ci sono buchi nel terreno. Riempi i buchi prima della falciatura per prevenire che il robot sia intrappolato. 4. Controlla se l'erba circostante è più alta di 10 cm. Puoi aggiustare l'altezza elusione ostacolo o usare un tosaerba a spinta per falciare il prato prima per evitare che il robot sia intrappolato. 5. Se il robot è spesso intrappolato in questa posizione, puoi impostarla come zona di delimitazione.
Errore ruota posteriore sinistra/destra.	La ruota non può ruotare o il motore della ruota ha un problema.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Pulisci le ruote posteriori e riprova. 2. Se continui a riscontrare l'errore, prova a riavviare il robot. 3. Se il problema persiste, contatta il servizio post-vendita.
Il disco di taglio non può ruotare.	Il disco di taglio non può ruotare normalmente o il motore di taglio ha un problema.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Pulisci il disco della lama e riprova. 2. Controlla se l'erba circostante è più alta di 10 cm. Puoi usare un tosaerba a spinta per falciare il prato prima per evitare che il disco di taglio sia bloccato dall'erba alta. 3. Controlla se c'è acqua sotto il disco della lama. Se c'è acqua, sposta il robot in un luogo asciutto e riprova. 4. Se continui a riscontrare l'errore, prova a riavviare il robot. 5. Se il problema persiste, contatta il servizio post-vendita.
Errore paraurti.	Il sensore del paraurti anteriore è costantemente innescato.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controlla se il robot è intrappolato da qualche parte. 2. Tocca gentilmente il paraurti e assicurati che rimbalzi indietro. 3. Se continui a riscontrare l'errore, prova a riavviare il robot. 4. Se il problema persiste, contatta il servizio post-vendita.

Problema	Causa	Soluzione
Errore di carica.	Il robot si aggancia alla stazione di ricarica, ma la corrente ricarica o il voltaggio ha un problema.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controlla se la stazione di carica è correttamente connessa alla corrente. 2. Controlla se i contatti di ricarica su il robot e la stazione di ricarica sono puliti. 3. Dopo che il controllo è terminato, prova ad agganciare il robot di nuovo nella stazione di ricarica. 4. Se il problema persiste, contatta il servizio post-vendita.
Temperatura della batteria troppo alta.	La temperatura della batteria è $\geq 60^{\circ}\text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Usa il robot dove la temperatura ambiente è inferiore a 40°C. Puoi attendere fino a quando la temperatura della batteria diminuisce automaticamente. 2. Puoi disattivare il robot e riavviarlo dopo un po'. 3. Se il problema persiste, contatta il servizio post-vendita.
Temperatura della batteria troppo alta.	Temperatura della batteria $\geq 45^{\circ}\text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. La carica potrebbe fallire quando la temperatura della batteria è superiore a 45°C. 2. Usa il robot dove la temperatura ambiente è inferiore a 40°C.
Temperatura della batteria troppo bassa.	Temperatura della batteria $\leq 6^{\circ}\text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. La carica potrebbe fallire quando la temperatura della batteria è inferiore a 6°C. 2. Usa il robot dove la temperatura ambiente è sopra i 6°C.
LiDAR è bloccato.	LiDAR è bloccato (per esempio il coperchio protettivo LiDAR non è stato rimosso).	<ol style="list-style-type: none"> 1. Rimuovi il coperchio di protezione del lidar e riprova. 2. Se il lidar sulla parte superiore del robot è molto sporco, puliscilo con un panno senza pelucchi e riprova.
Malfunzionamento del lidar.	Il lidar è molto sporco o c'è un errore del sensore.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controlla se il lidar è sporco. Pulirlo se necessario e riprova. 2. Se continui a riscontrare l'errore, prova a riavviare il robot. 3. Se il problema persiste, contatta il servizio post-vendita.
Il LiDAR è sporco.	Il LiDAR è sporco.	Pulire il sensore LiDAR sulla parte superiore del robot con un panno pulito. Mantenere il LiDAR asciutto dopo la pulizia.
La temperatura del LiDAR è alta.	La temperatura del LiDAR è alta. Il LiDAR si fermerà presto.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Il robot tenterà automaticamente di tornare alla stazione di ricarica per raffreddarsi. 2. Assicurarsi che il robot operi a una temperatura ambiente inferiore a 40°C. 3. Posizionare il robot in un'area ombreggiata, fresca e ben ventilata. L'allarme si fermerà quando la temperatura scenderà a un intervallo normale. 4. Il robot riprenderà automaticamente il funzionamento una volta che l'allarme si ferma. 5. Se il problema persiste, contattare l'assistenza post-vendita.
La temperatura del LiDAR è troppo alta.	La temperatura del LiDAR è troppo alta. Il LiDAR si è fermato.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Il LiDAR è spento a causa delle alte temperature. 2. Assicurarsi che il robot operi a una temperatura ambiente inferiore a 40°C. 3. Posizionare il robot in un'area ombreggiata, fresca e ben ventilata. L'allarme si fermerà quando la temperatura scenderà a un intervallo normale. 4. Se il problema persiste, contattare l'assistenza post-vendita.



Problema	Causa	Soluzione
Il robot è perso.	Il posizionamento è perso.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controlla se il LiDAR sulla superficie di il robot è sporco. Lo sporco influenza la localizzazione. 2. Sposta manualmente il robot in un luogo aperto dentro la mappa e prova a iniziare di nuovo l'attività. 3. Se la localizzazione non è recuperata, controlla da remoto il robot fino alla stazione tramite l'app, e poi avvia l'attività di falciatura.
Errore sensore.	Errore sensore.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Riavvia il robot e riprova. 2. Se il problema persiste, contatta il servizio post-vendita.
Il robot è nella zona di delimitazione.	Il robot è nella zona di delimitazione.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Sposta manualmente il robot fuori dall'area vietata e riprova. 2. Controlla il robot da remoto tramite l'app per spostarlo fuori dall'area vietata e riprova.
Il robot è fuori dalla mappa.	Il robot è fuori dalla mappa.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Sposta manualmente il robot all'interno della mappa e riprova. 2. Controlla il robot da remoto all'interno della mappa tramite l'app e riprova.
L'arresto di emergenza è attivato.	Il pulsante Stop su il robot è premuto.	Premi il pulsante OK due volte per sbloccare il robot.
Batteria scarica. Il robot si spegnerà subito.	Il livello batteria è $\leq 10\%$.	Aggancia il robot nella stazione di ricarica per caricare.
Impossibile tornare alla stazione di ricarica.	Il robot non può trovare la stazione di ricarica quando torna alla stazione di ricarica.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controlla se ci sono ostacoli che bloccano il robot. Rimuovi gli ostacoli e riprova. 2. Controlla da remoto il robot fino alla stazione di ricarica tramite l'app.
Impossibile agganciare alla stazione di ricarica.	Il robot trova la stazione di ricarica ma non può agganciarsi.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controlla se le pellicole riflettenti sulla stazione di ricarica sono sporche o bloccate. 2. Controlla se ci sono ostacoli davanti alla stazione di ricarica. 3. Controlla se la stazione di ricarica è spostata. 4. Controlla se la piastra di base è coperta di fango spesso. 5. Controlla se la stazione si trova su una pendenza. 6. Verifica se la stazione ha alimentazione 7. Aiuta il robot ad agganciarsi alla stazione utilizzando il telecomando o manualmente.
Posizionamento non riuscito.	Posizionamento fallito quando il robot prova a iniziare l'attività falciatura.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Il lidar potrebbe essere ostruito. Sposta manualmente il robot in un luogo piatto e aperto all'interno della mappa e prova a ricominciare il compito. 2. Se continui a incontrare questo errore, riprova dopo che il robot è ancorato nella stazione.
Percorso ostruito.	Percorso ostruito.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Controlla se è impostata una zona vietata nel percorso. 2. Controlla se ci sono ostacoli che bloccano il robot. 3. Se il robot non riesce ancora a passare, eliminare il percorso nell'editor della mappa e impostarne uno nuovo.

13 Specifiche

		MOVA 600	MOVA 600 Kit	MOVA 1000
Informazioni di base	Modello	MLLM1110		MLLM4110
	Dimensioni	643,2 × 418,6 × 279,3 mm		
	Peso (batteria inclusa)	10.1 kg		11.7 kg
Falciatura	Capacità lavorativa consigliata	600 m ²		1.000 m ²
	Efficienza di falciatura	Standard: 600 m ² /giorno Efficiente: 1.000 m ² /giorno		Standard: 800 m ² /giorno Efficiente: 1200 m ² /giorno
	Altezza falciatura	20-60 mm		
	Larghezza falciatura	20 cm		
	Tempo di ricarica ⁴	100 min		40 min
Emissioni di rumore	Livello di potenza sonora LWA	59 dB(A)		
	Incertezza potenza sonora KWA	3 dB(A)		
	Livello di pressione sonora LpA	56 dB(A)		
	Incertezze pressione sonora KpA	3 dB(A)		
Condizioni di lavoro	Temperatura di lavoro	0~50° C Raccomandata: 10~35° C		
	Temperatura dello stoccaggio a lungo termine	-10~35° C Raccomandata: 0~25° C		
	Classificazione IP	Falciatrice: IPX6 Stazione di ricarica: IPX4 Alimentazione elettrica: IP67		
	Pendenza massima per l'area da falciare	45% (24°)		
Connessione	Campo di frequenza Bluetooth	2400.0-2483.5 MHz		
	Potenza RF massima	802.11b:16±2dBm(@11Mbps) 802.11g:14±2dBm(@54Mbps) 802.11n:13±2dBm(@HT20,HT40) Bluetooth: 7.49dBm		
	Wi-Fi	Wi-Fi 2.4 GHz (2400-2483.5M)		
	Servizio Link (facoltativo) ⁵	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41		
	GNSS (facoltativo) ⁶	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS		

		MOVA 600	MOVA 600 Kit	MOVA 1000
Motore di guida	Velocità di guida sotto controllo da remoto	0,45 m/s-0,8 m/s		
	Velocità di guida quando falcia	Standard: 0,35 m/s Efficiente: 0,6 m/s		
Motore falciante	Velocità	2500 r/min		
Batteria (falciatrice)	Modello batteria	MBPM10		
	Tipo batteria	Batteria a ioni di litio		
	Capienza stimata	2500 mAh		
	Tensione nominale	18 V CC		
Alimentazione elettrica	Modello caricabatterie ⁷	MPAM10	MPAM20	
	Voltaggio di ingresso	100~240 V CA		
	Voltaggio di uscita	20 V CC		
	Uscita corrente ⁸	1,5 A	3 A	
Stazione di ricarica	Modello stazione di ricarica ⁹	MCM10	MCM11	
	Voltaggio di ingresso	20 V CC		
	Voltaggio di uscita	20 V CC		
	Ingresso corrente ¹⁰	1,5 A	3 A	
	Uscita corrente ¹¹	1,5 A	3 A	
Accessori	Lame e bulloni di ricambio	9	81	9
	Modello della lama	MBKM10		
Ruote motrici	Tipo di ruota	Standard		Fuoristrada

4. Il tempo di ricarica viene applicato quando il robot ritorna automaticamente alla stazione di ricarica a batteria scarica.

5. Richiede l'installazione del modulo Link.

6. Richiede l'installazione del modulo Link.

7. Il MOVA 600/600 Kit/1000 è compatibile sia con i caricatori MPAM10 che MPAM20.

8. Il MOVA 600/600 Kit/1000 è compatibile con correnti di uscita di 1,5 A e 3 A.

9. Il MOVA 600/600 Kit/1000 è compatibile con le stazioni di ricarica MCM10 e MCM11.

10. Le stazioni di ricarica MOVA 600/600 Kit/1000 sono compatibili con correnti di ingresso di 1,5 A e 3 A.

11. Le stazioni di ricarica MOVA 600/600 Kit/1000 sono compatibili con correnti di uscita di 1,5 A e 3 A.

Nota: Le specifiche sono soggette a cambiamento poiché miglioriamo continuamente il nostro prodotto. Per le ultime informazioni, visita il nostro sito web su <https://mova-tech.com>.