

# **HS290**

# Manual de usuario | www





- +1(833)766-4733
  - www.holystone.com
- usa@holystone.com (USA) eu@holystone.com (EU)

# CONTENIDO



01 Contenido del paquete

02 Esquema del drone

3 Esquema del trasmisor

# Guía operativa

07 Preparar la batería

9 Preparativos previos al vuelo

2 Lista de inspección previa al vuelo

# Funcións del drone

20 Funciónes de vuelo

31 Regulación del comportamiento

33 Funciónes de estabilidad

36 Instrucciones de operación d e la aplicación

# Apéndice

41 Especificaciones

45 Información sobre el cumplimiento

El vuelo

43 Contáctanos

44 Solución de problemas

# Guía de lectura

#### Iconos

«🗥» Medidas preventivas básicas «🗣» Consejos de operación y uso

#### Pasos recomendados

Nuestro producto viene con tutoriales de vídeo y los siguientes recursos:

- Descargo de responsabilidad y advertencias por la seguridad
- Manual de usuario

Para comenzar sin problemas, recomendamos ver primero el tutorial de vídeo y leer los archivos «Descargo de responsabilidad y advertencias por la seguridad». Para obtener una comprensión completa, conozca más información a través de el «Manual de usuario».

### Acceder al vídeo tutorial

Para asegurarse de utilizar el producto de manera segura y correcta, escanar el código QR para ver nuestro vídeo tutorial.



# Descargar la aplicación HS FPV

Solo tiene que escanear el código QR de abajo.







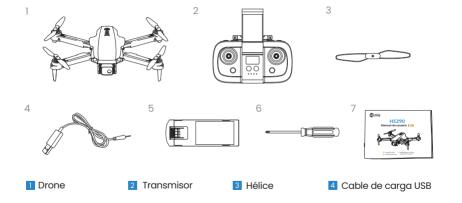
Android APP on Google play

- \* Por favor, asegúrese de que se otorguen todos los permisos solicitados por la aplicación.
- \* La interfaz y las funciones de HS GPS V5 pueden variar a medida que se actualice la versión del software. La experiencia del usuario real se basa en la versión de software utilizada.

5 Batería del drone



# 1.1 Contenido del paquete >>



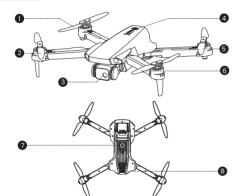
Manual de usuario

6 Destornillador



# 1.2 Esquema del drone >>

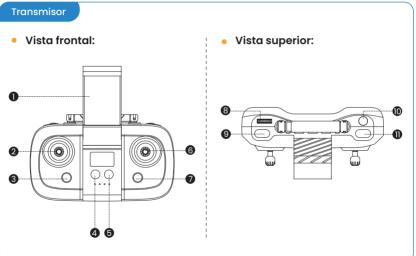
# Drone Drone



- Hélice A
- 2 Hélice B
- 3 Cámara
- 4 Interruptor de encendido: presióne larga
- 5 Hélice B
- 6 Hélice A
  - Lente de posicionamiento de flujo óptico
  - 8 Batería del drone

Fincendido/Apagado: presióne larga el interruptor de encendido « 🔱 » para encender/apagar el drone.







#### **Transmisor**

- Estructura de fijación para el móvil
- 2 Palanca izquierda
- 3 Interruptor de encendido: presióne larga

- 4 Interruptor de velocidad: presióne brevemente
- Modo «Headless»: presióne larga
- 5 Centrado: presióne larga

6 Palanca derecha

- Despegue/Aterrizaje: presióne brevemente
- Parada de emergencia: presióne larga

- 8 Ajustar el ángulo de
- 9 Tomar fotos:
  presióne brevemente

Grabar vídeos: presióne larga

- Rotación a alta velocidad: presióne brevemente
- Volar en círculo : presióne larga
- Voltear 360°:
- © Encendido/Apagado: presióne larga el interruptor de encendido « ∪ » en el transmisor para encender/apagar el transmisor.



# Modo de la palanca de control

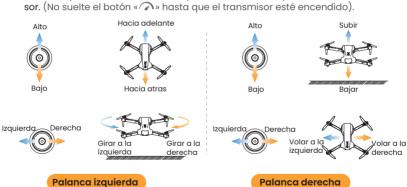
MODO 2: (Esta es la configuración predeterminada. La palanca izquierda es la palnca del acelerador.)





# Modo de la palanca de control

MODO 1: para entrar en el modo 1, presar el botó « > para encender el transmi-





# 2.1 Preparar la batería >>

## Batería de drone



- 1 Retire la batería del drone y conecte la batería al cable de carga USB.
- 2 Conecte el cable de carga USB a un puerto de carga USB en un acumulador de energía o a un adaptador USB (5V/2A).
- 3 El indicador rojo en la batería del drone se enciende durante la carga y se apago después de que la batería está completamente cargada.
- 4 Tiempo de carga: unos 90 minutos.

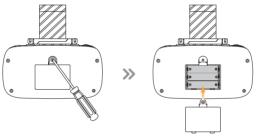
\*Señal de baja potencia de la batería: el indicador de potencia en el drone parpadea continuamente y el transmisor emitirá un «beep» continuo durante el vuelo.

 ¡Antes de cargar, lea cuidadosamente las instrucciones de la sección «Seguridad de la batería» en el «Descargo de responsabilidad y guía de seguridad»!
 NO cargar la batería del drone inmediatamente después del vuelo, ya que la temperatura de la batería puede ser demasiado alta. Espere a que se enfríe a temperatura ambiente antes de recaradría.



# 2.1 Battery Preparation >>

# Reemplazar las baterías del transmisor



Abra la tapa de las baterías en la parte posterior del transmisor. Inserte las tres baterías AAA (no incluidas). Y luego cierre la tapa de las baterías.

\*Señal de baja potencia de la batería: los indicadores en el transmisor parpadean lentamente

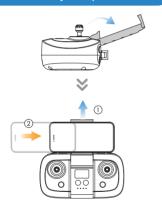


- Instale cuidadosamente las baterías.
  - · No mezcle baterías nuevas y antiguas.
  - · No mezcle diferentes tipos de baterías.



# 2.2 Preparativos previos al vuelo >>

# Estructura de fijación para el móvil



Despliegue la estructura de fijación para el móvil y luego coloque el móvil en ella. Aiuste la pinza para fijar el móvil.

# Brazos





Todos los brazos del drone están doblados cuando se empaquetan en la fábrica. Desplegar los brazos delanteros y luego los traseros.



# 2.2 Preparativos previos al vuelo >>

## Hélices

## Instalación:





El drone no volará a menos que la hélice correcta esté instalada en el cigüeñal correcto. En cada hélice se muestra una «A» o «B». Conecte la hélice al cigüeñal con un tornillo y gire cada tornillo en el sentido de las aquias del reloj.

# Desmontaje:





Para quitar las hélices, use un destornillador (proporcionado) para girar el tornillo en sentido contrario a las agujas del reloj. Al quitar las hélices, asegúrese de bloquear los motores.



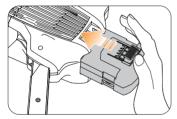
- · Antes de cada vuelo, asegúrese de que las hélices estan correctamente instaladas y apretadas.
- · Tenga cuidado al conectar/quitar las hélices para evitar cortes o lesiones.
- Las hélices están instalada antes de empaguetar el drone en la fábrica.



# 2.2 Preparativos previos al vuelo >>

### Batería de drone

# • Instalación:



Empuje la batería correctamente en el drone. Asegúrese de escuchar un «clic» para indicar que la batería está bien instalada.

# Desmontaje:



Presióne el botón de bloqueo en la batería y luego retire la batería del drone.

Asegúrese de que la batería esté bien instalada, de lo contrario puede afectar la seguridad del vuelo del drone. El drone podría estrellarse durante el vuelo debido a un corte de energía.



# 2.3 Pre-Flight Checklist >>



Asegúrese de que el transmisor, el móvil y la batería del drone estén completamente cargados.



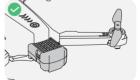
Asegúrese de que la cámara esté limpia.



Asegúrese de que no hay nada que obstruya los motores.



Asegúrese de que los brazos del drone estén extendidos



Asegúrese de que la batería y la hélice del drone estén bien instaladas



Asegúrese de usar los accesorios proporcionados por el OEM.



# Emparejar el drone con el transmisor



- · Todas las operaciones que se muestran en este manual se explican utilizando el «MODO 2».
- $\cdot$  Tu tienes que mantener tu drone a la vista en cualquier momento. Si no puedes verlo, no puedes controlarlo.



# 1 Encender el drone

Coloque el drone sobre una superficie plana y horizontal, con la cabeza en el sentido oposto a usted y la cola apuntando hacia usted. Presióne larga el interruptor de encendido para encender el drone. Los indicadores del drone comenzarán a parpadear.

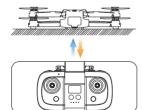


# Emparejar el drone con el transmisor



# 2 Encender el trasmisor

Presióne larga el interruptor de encendido en el trasmisor para encenderlo; sus indicadores comenzarán a parpadear.



# 3 Emparejamiento automático

Cuando el transmisor y el dron se hayan emparejado correctamente, las luces indicadoras tanto del dron como del transmisor permanecerán fijas.





## Conectar el Wi-Fi

Antes de configurar el Wi-Fi del móvil, asegúrese de que el emparejamiento esté completo.



- 1 Vaya a la configuración Wi-Fi del móvil.
- 2 Conecte a la red del drone: HolyStoneFPV-\*\*\*\*\*.
- 3 Lanzar la aplicación HS FPV. Se puede confirmar que la conexión ha sido exitosa, cuando la transmisión de vídeo en tiempo real del drone se muestra en la interfaz de la aplicación.



#### Conectar el Wi-Fi



- · La conexíon del móvil al Wi-Fi del drone puede tomar algún tiempo. Por favor, tenga paciencia y espere a que se establezca la conexión correctamente.
- Para obtener la mejor conexión, si tiene problemas con su conexión Wi-Fi o no ve la transmisión de imágenes en la aplicación, le recomendamos que apague el Bluetooth, los datos móviles y la VPN de su móvil. O, cambie el móvil al modo de vuelo y luego intente reconectarse.
- · Por favor, asegúrese de que se concedan todos los permisos solicitados por la aplicación.



La red Wi-Fi creada por el drone no tiene acceso a Internet. Por lo tanto, el móvil puede:

- notificar que la conexión no es segura,
- indicar que no hay conexión a Internet, o
- recomendar el uso de datos móviles.

(Las frases exactas pueden variar según el modelo del móvil.)

Por favor, ignore estos mensajes. Si es necesario, elija la opción que le permite usar el Wi-Fi actual





# Calibración del giroscopio



Antes de calibrar el giroscopio, asegúrese de colocar el drone en una superficie plana. Empuje las dos palancas de control en la esquina inferior y izquierda para calibrar el giroscopio. Los testigos del drone parpadearán primero y luego se fijarán, lo que significa que la calibración del giroscopio se ha completado.

Para garantizar un vuelo estable, recomendamos a los pilotos de calibrar el airoscopio cada vez después de emparejar el drone y después de un accidente.



## Desbloquear los motores



Al mismo tiempo, empujar la palanca izquierda en la esquina inferior derecha y la palanca derecha en la esquina inferior izquierda.

Bloquear los motores: es suficiente repetir los pasos anteriores. Los motores se detendrán de inmediato



# Despegue/Aterrizaje

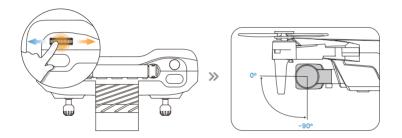
Recuerda de desbloquear los motores antes de despegar.



- Presióne brevemente el botón « . El drone despegará automáticamente y se suspenderá a una altura de 1,5 metros. Ahora puede usar las palancas de control para controlar el drone.
- Aterrizaje Durante el vuelo, presióne brevemente el botón « ♣ ». El drone aterrizará automáticamente en el suelo.



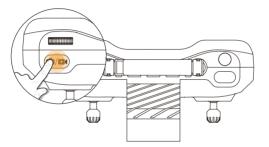
# Ajustar el ángulo de la cámara



Ajuste el ángulo de la cámara deslizando la perilla de ajuste « **a** » de la cámara (rango de inclinación: -90 ° a 0 °).



# Tomar fotos/Grabar vídeos



**Tomar fotos:** presióne brevemente el bóton « o » en el transmisor. El transmisor emitirá un «beep», lo que significa que has tomado una foto con exito.



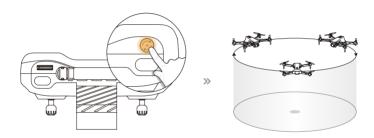
#### Rotación a alta velocidad



Presione brevemente el botón « 🔑 » y el drone entrará en modo de rotación a alta velocidad. Presione el mismo botón nuevamente o empujar la palanca derecha en cualquier dirección para salir del modo de rotación a alta velocidad.



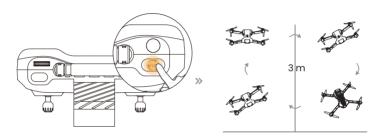
## Volar en círculo



Presione larga el botón « 🕝 » y el drone entrará en el modo de volar en círculo. Presione el mismo botón nuevamente o empujar la palanca derecha en cualquier dirección para salir del modo de volar en círculo.



## Voltear 360°



Cuando estás familiarizado con todas las funciones del drone, puedes ensavar este increíble modo de voltear 360 °. Cuando el drone esté a menos 3 metros del suelo, presione el botón « (FLIP) » y empujar la palanca derecha en cualquier dirección. El drone se volteará en la dirección correspondiente.



🗣 Cuando la batería está completamente caraada, el efecto de «Voltear 360 º» es meior.



# Interruptor de velocidad



Este drone está equipado con tres modos de velocidad: baja, media, alta. Por defecto, el drone se establece a baja velocidad. (La velocidad baja es de 2 metros por segundo. La velocidad media es de 3 metros por segundo. La velocidad alta es de 4 metros por segundo.)

Para cambiar entre modos, presione brevemente el botón « ». El transmisor emitirá un «beep» para indicar baja velocidad, dos indica media velocidad, mientras tres indica alta velocidad



## Modo «Headless»

El modo «Headless» es una excelente herramienta de entrenamiento para principiantes. También es útil cuando el drone está demasiado lejos del piloto (lo que dificulta localizar su orientación). La función mantiene el drone volando hacia adelante, hacia atras, o a la izquierda o a la derecha, cuando mueva la palanca derecha en estas direcciones, independientemente de la dirección en la que apunte la cabeza del drone.





El piloto debe mantener la misma dirección que indica la cabeza del drone al despegar.



## Modo «Headless»



- 1) PARA ACTIVAR: presione larga el botón « » para activar este modo. En modo «Headless», los indicadores del drone seguirán parpadeando y el transmisor seguirá pitando.
- 2 PARA SALIR: presione larga el mismo botón 🔊 ». Sonará el «beep» prolongado y los indicadoros del drone se volverán a fijos, lo que indica que el drone se ha retirado con éxito del modo «Headless»



## Modo «Headless»

# \* ¿ Por qué la orientación del drone es importante?

**En modo de vuelo normal**, el control de movimiento del drone a veces no es intuitivo para los principiantes. Por ejemplo, cuando el drone esta en el aire con la capeza que apunta a tu derecha, si empujas la palanca derecha hacia adelante, el drone volará a la derecha en lugar de hacia adelante.

En modo «Headless», el drone tiene una «cabeza» fija. El drone tiene una «cabeza» fija. En modo «Headless», el drone siempre marca el lado en el que la cabeza apunta al despegar como el lado delantero. Esto significa que si el drone despega con la cabeza hacia adelante, independientemente de la dirección del drone en el aire, el drone volará hacia adelante cuando empujes la palanca derecha de control hacia adelante. Obien, cuando la cabeza te apunta, si empujas la palanca derecha a la izquierda, el drone volará hacia tu izquierda.



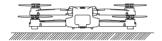
# Parada de emergencia



- 1 La función de parada de emergencia se puede utilizar solo durante una emergencia durante el vuelo para evitar daños obien lesiones. Presione larga el botón « 🕹 » . El transmisor emitirá un «beep» largo. El drone caerá inmediatamente.
- ⚠ Recordar que si el drone cae a grandes distancias o golpea un objeto a alta velocidad, puede dañar el drone.



## Parada de emergencia







Después de que el drone aterrice, los indicadores del drone seguirán parpadeando. Por favor, poner el drone de nuevo en un plano y empujar la palanca izquierda hacia abajo. Los indicadores del drone cambian de parpadear a fijos, lo que indica que ahora puede usar el drone.

1 Cuando se activa el freno de emergencia, las hélices se detendrán inmediatamente de girar, y el dron perderá el control, cayendo libremente desde su altura actual. Esto podría potencialmente golpear a personas o cualquier cosa en su entorno, lo aue llevaría a lesiones o daños en objetos de valor. El freno de emergencia solo debe activarse en situaciones de emergencia para minimizar el riesgo y reducir los daños. Las situaciones de emergencia incluyen, pero no se limitan a: el dron pierde el control y colisiona con personas, animales u objetos, cabello u otros objetos que se enredan en las hélices, o el dron representa una amenaza para la seguridad de otras aeronaves, donde se requiere la cesación inmediata del vuelo o una parada inmediata de las hélices.



# 3.2 Regulación del comportamiento >>

## Centrado

- La función de centrado está diseñada para compensar la deriva no causada por el flujo de aire.
- 1 Para activar el modo de centrado: presione larga el botón «Trim».
- 2 Centrado lateral izquierda/derecha:
- Si el drone se mueve a la izquierda, empuje la palanca derecha a la derecha.
- Si el drone se mueve a la derecha, empuje la palanca derecha a la izquierda.





## 3.2 Regulación del comportamiento >>

#### Centrado

## Centrado longitudinal delantero/trasero:

- Si el drone se mueve hacia adelante, empuje la palanca derecha hacia abajo.
- Si el drone se mueve hacia atrás, empuje la palanca derecha hacia arriba.



3 Para desactivar el modo de centrado: una vez ajustado, presione el botón «Trim» durante 2 segundos o detenga la operación de la palanca de control para salir del modo de centrado.



## 3.3 Funciónes de estabilidad >>

## Función para mantener la altura



El drone está diseñado con una función para mantener altura que permite mantener la altura después de soltar la palanca izquierda. (La palanca izquierda volverá automáticamente al centro).



## 3.3 Funciónes de estabilidad >>>

### Posicionamiento del Flujo Óptico



El sistema de Posicionamiento de Flujo Óptico consta de un módulo de cámara que capta la información de ubicación del drone a través imágenes visuales para garantizar el posicionamiento preciso.

1 - La precisión del sistema de Posicionamiento de Flujo Óptico es fácilmente afectado por la intensidad de la luz y las características de textura de la superficie. Una vez que el sensor de imagen no esté disponible, el drone activará automáticamente la función de mantener la altura. Tenga especial cuidado al usar el drone en los siguientes casos:

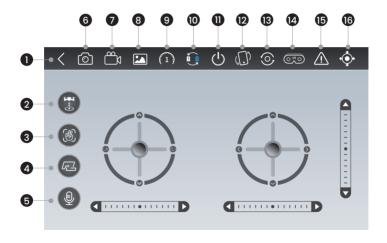


#### 3.3 Funciónes de estabilidad >>

## Posicionamiento del Flujo Óptico

- · Sobrevolar superficies sin patrones o texturas claras.
- · Sobrevolar una superficie extremadamente oscura o brillante.
- · Sobrevolar áreas con cambios drásticos y frecuentes de luz.
- Sobrevolar una superficie u objeto en movimiento (por ejemplo, en el flujo de personas, arbustos o césped arrastrados por fuertes vientos).
- · Sobrevolar superficie del aqua o superficie transparente.
- · Sobrevolar superficie de alto reflejo (por ejemplo, espejos).
- · Sobrevolar superficies monocromáticas (por ejemplo, negro puro, rojo puro y verde puro).
- · Sobrevolar superficies con texturas altamente repetidas (pequeñas cuadrículas de ladrillo del mismo tamaño).
- · Se debe controlar la velocidad de vuelo para no ser demasiado rápido.
- Mantenaa siempre los sensores limpios.
- No rasque ni manipule los sensores. No use el drone en ambientes polvorientos o húmedos
- Asegúrese de que la luz sea lo suficientemente brillante y que la superficie tenga una estructura clara para que el Posicionamiento de Flujo Óptico pueda obtener información de movimiento identificando la estructura del suelo





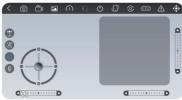


Regresar: Toca para volver a la pantalla principal de la aplicación.

Despegue/Aterrizaje: La misma función que la del transmisor. Toca para despegar/aterrizar.

Gestos de la mano: Toca para mostrar las instrucciones de operación. Desliza el control deslizante hacia la derecha para confirmar e ingresar al modo de foto con gesto de la mano. Cuando se detecte un gesto ∰, la aplicación iniciará una cuenta regresiva de 3 segundos y tomará automáticamente una foto cuando termine la cuenta regresiva. Asegúrate de estar a una distancia de menos de 3 metros y en un entorno bien iluminado. Cuando se detecte un gesto ∰, el dron comenzará a grabar un video automáticamente. Cuando se detecte el gesto ∰ nuevamente, la grabación se completará. Toca nuevamente "Hand Gesture" para salir del modo de foto con gesto de la mano.

TapFly: Toca para activar el modo Tap Fly. En este momento, el joystick virtual en el lado derecho será reemplazado por una caja designada, como se muestra en la imagen a continuación



Dibuja libremente una línea dentro de la caja designada, y el dron seguirá la trayectoria dibujada. La distancia máxima para el vuelo dirigido del avión es de 3 metros. Durante el modo Tap Fly, el dron no puede ser controlado manualmente. Asegúrate de que no haya personas ni obstáculos en un radio de cinco metros mientras utilizas esta función para evitar posibles lesiones o daños al dron. Toca nuevamente TapFly para salir del modo Tap Fly, el dron estará bajo control manual inmediatamente.

Control por voz: Toca para activar el modo de control por voz para el dron. Hay seis comandos de voz: Fly/Land/Forward/Backward/Left/Right. Solo se reconocerán comandos en inglés y otros idiomas NO son compatibles. Cuando el dron detecta un comando de voz, responderá en consecuencia. La aplicación requiere acceso al micrófono para usar esta función. Asegúrate de estar en un área abierta mientras usas el control por voz. Durante el vuelo controlado por voz, el dron no puede ser controlado manualmente, así que evita obstáculos o personas para prevenir posibles daños o lesiones al dron. Toca nuevamente "Control por voz" para salir del modo de control por voz, el dron será controlado manualmente de inmediato.

Tomar foto: La misma función que la del transmisor. Toca para tomar una foto.

**Grabar video:** LLa misma función que la del transmisor. Toca para iniciar/detener la grabación de video.

Galería: Toca para ver la galería de fotos en la aplicación.

**Velocidad:** La misma función que la del transmisor. Toca para cambiar la velocidad. Solo cuando está en el dron se puede controlar con los joysticks virtuales.



Modo 1/2: La misma función que la del transmisor. Toca para cambiar el modo del joystick. Encendido/Apagado: Toca para activar/desactivar los joysticks virtuales. Solo cuando están activados, el dron puede ser controlado por los joysticks virtuales. Los joysticks virtuales funcionan exactamente igual que los joysticks reales en el transmisor. Esta función solo es efectiva cuando el transmisor no está conectado.

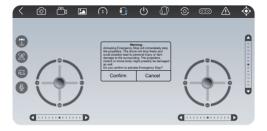
Control de gravedad: Toca para ingresar al modo de control de gravedad. En este modo, los pilotos pueden controlar los movimientos del dron hacia adelante, atrás, izquierda y derecha ajustando el ángulo de inclinación de su teléfono (solo efectivo cuando el joystick virtual está activado). Toca nuevamente "Control de gravedad" para salir del modo de control de gravedad.

Voltear pantalla: Toca para rotar la pantalla de la aplicación 180 grados.

VR: Esta función requiere un dispositivo VR (se vende por separado, no necesariamente de la marca Holy Stone). Toca para cambiar al modo VR y monta el teléfono en el dispositivo VR. El dron no se puede controlar a través de dispositivos VR. Usar esta función permite al usuario experimentar un vuelo inmersivo, pero requiere la presencia de un observador y el dron debe mantenerse siempre a la vista del observador, ya que el usuario no puede ver el dron ni su entorno directamente. Toca nuevamente "Pantalla dividida VR" para salir del modo VR

**Parada de emergencia:** Toca Parada de emergencia, y la aplicación mostrará una ventana emergente de confirmación preguntando si desea ejecutar la función de parada de emergencia.





**Nota:** Cuando se active la parada de emergencia, las hélices dejarán de girar inmediatamente y el dron perderá el control, cayendo libremente desde su altura actual. Esto podría golpear a personas u objetos cercanos, lo que podría causar lesiones o daños a objetos valiosos. El dron podría romperse y las hélices, los motores y el cuerpo del dron podrían resultar dañados

**Modo sin cabeza**: La misma característica que en el transmisor. Toque para cambiar al modo sin cabeza



# 4.1 Especificaciones >>

#### DRONE:

| Modelo: HS290   | Peso: 128 g   |
|---|---|
| Tiempo máximo de vuelo: 12 minutos<br>(en un ambiente sin viento) | Altura máxima de vuelo: 30 m                          |
| Rango de temperadura de funcionamento:<br>0 °C a 40 °C            | Altura máxima de despegue: 1000 m                     |
| Tamaño: 275*217*52 mm (abierto) 136*90*52 mm (plegado)            |   |
| Velocidad máxima de vuelo: 4 m/s                                  | Resistencia máxima a la velocidad del viento: 3.3 m/s |

## • BATERÍA DE DRONE:

| Modelo: SDL-702562                                     | Capacidad: 1300 mAh             |
|--|---------------------------------|
| Tensión: 3,7 V   | Voltaje de carga máximo: 4,37 V |
| Tiempo de carga: unos 90 minutos                       | Energía: 4,81 Wh                |
| Rango de temperatura de carga: 5 °C a 40 °C            |                                 |
| Tipo de batería: batería de polímero de iones de litio |                                 |



#### • TRANSMISOR:

Frecuencia de funcionamiento: 2452-2474 MHz

Distancia máxima de vuelo: 100 m (al aire libre y sin obstáculos)

Tipo de batería: 3 × batería AAA (no incluidas)

Rango de temperatura de funcionamiento: 0 °C a 40 °C

#### · CÁMARA.

| Frecuencia de funcionamiento: 2417MHz | Resolución de foto: 1920×1080P  |
|---------------------------------------|---|
| Resolución de vídeo: 1920×1080P@25fps | Distancia máxima de transmisión: 50 m<br>(al aire libre y sin obstáculos) |
| Rango controlable: -90° a 0°          | Formatos de foto: JPEG  |
| Formatos de vídeo: MP4                |   |

#### CABLE DE CARGA USB:

| Entrada: 5 V / 2 A | Potencia nominal: ≤ 10 W    |
|--------------------|-----------------------------|
| Endada. O V / Z A  | 1 Otoriola Horriiriai 10 VV |



## 4.2 Contáctanos >>

Si necesita más apoyo, no dude en ponerse en contacto con nosotros.

usa@holystone.com (America) eu@holystone.com (Europe)

+1 (833) 766-4733

www.holystone.com

43



## 4.3 Resolución de problemas >>

| Problemas  | Soluciones recomendadas  |
|--|--|
| La respuesta del<br>drone al transmi-<br>sor se retrasa.                     | Las baterías del transmisor están sin carga. Se recomienda reemplazar las baterías del transmisor.   |
|  | Fuera del alcance del transmisor. Recomendamos volar a una distancia segura.   |
| El drone se desplaza.  | El flujo óptico está dañado. Se recomienda no pilotar drones en áreas con<br>poca luz, superficies de alta reflexión o demasiado lisas o sobre el agua.<br>Además, evite volar demasiado alto. (Véase la página 128)   |
| No se puede<br>controlar el vuelo<br>del drone a través<br>de la aplicación. | El movimiento aéreo del drone puede ser controlado por un transmisor o un<br>móvil, pero no al mismo tiempo. Para usar la aplicación para conducir el<br>drone, asegúrese de apagar primero el transmisor.   |
| La aplicación no funciona.   | Cuestiones de autorización o compatibilidad. Recomendamos descargar la última versión de la aplicación. Al iniciar la aplicación, asegúrese de que se han respetado todos los permisos necesarios; el sistema operativo de su móvil debe cumplir con los requisitos de la aplicación, o intenta usar otro móvil. |



## 4.3 Resolución de problemas >>

### Energía de radiofrecuencia de la UE (EIRP): <10 dBm (2452 MHz-2474 MHz)

#### **Atención**

- l. La temperatura máxima de funcionamiento de la EUT es de 40  $^{\circ}\mathrm{C}$  y no debe ser inferior a 0  $^{\circ}\mathrm{C}.$
- 2. Cuando el dispositivo se utiliza a 0 mm del cuerpo, el dispositivo cumple con las especificaciones de radiofrecuencia.
- 3. Declaración de Conformidad:

Nosotros, Xiamen Huoshiquan Import & Export CO., LTD, declaramos por la presente que el UAS HS290 es de clase C0 y cumple con la Directiva RED 2014/53/EU, la Directiva ROHS 2011/65/EU, la Directiva sobre Juguetes 2009/48/EC y el Reglamento Delegado UAS 2019/945/EU modificado por el Reglamento Delegado 2020/1058/EU.

La declaración completa de conformidad con la UE está disponible en el siguiente sitio web:

http://www.holystone.com/Download/CE/HS290\_EU\_DOC.pdf

El producto está disponible entre los Estados miembros de la EU.

#### INFORMACIÓN DEL FABRICANTE:

Fabricado por

Xiamen Huoshiquan Import & Export CO.,LTD.

Dirección: Sala 501, Unidad 1, Edificio Honxiang, 258 Calle Hubin Nan, Distrito de Siming, Xiamen. China

+1(833)766-4733



## 4.4 Información sobre el cumplimiento >>

#### Declaración de peso máximo de despegue (MTOM):

El HS290 es un drone de cuatro motores. El peso máximo de despegue del HS290 es de 128 gramos, incluyendo hélices, batería de vuelo, que cumple con los requisitos CO.

Los usuarios deben seguir las siguientes instrucciones para cumplir con los requisitos de CO para el peso máximo de despegue. De lo contrario, el drone no podrá utilizarse como aviones CO:

- 1. No se añadirá ninguna carga útil al drone, excepto los artículos enumerados en la lista de artículos, incluidos los accesorios calificados.
- 2. No usar piezas de repuesto no calificadas, como baterías de vuelo o hélices, etc.
- 3. No modifiquar el drone.

#### Lista de artículos incluidos accesorios calificados

- 1. HS290 Hélices (Modelo: HS290-FY, 1,8 g cada hélice, 41000RPM)
- 2. HS290 Batería del vuelo (aprox. 31 g)

#### Lista de piezas de repuesto

- 1. HS290 Hélices (1,8 q cada hélice)
- 2. HS290 Batería del vuelo (aprox. 31 g)



## 4.4 Información sobre el cumplimiento >>

### Lista de los sistemas de seguridad

La siguiente es una lista de protección mecánica y seguridad operativa del HS290.

l.Evitar que el drone vuele en el espacio aéreo limitado. Para más detalles, consultar la sección «Requisitos del entorno de vuelo».

2. La función «Posicionamiento de flujo óptico». Para más información, consultar la sección «Posicionamiento de flujo óptico».

3. La función de parada de emergencia puede detener el motor en caso de emergencia. Para más información, consulte la sección «Parada de emergencia».

4. Si el dron se desconecta del transmisor, el indicador lumiñoso en el dron parpadeará continuamente. El dron descenderá lentamente en su posición actual hasta que aterrice. Durante el proceso de aterrizaje, el dron no puede ser controlado manualmente. El dron desciende lentamente durante el proceso, minimizando el riesgo de un impacto significativo que podría dañar a personas u objetos cercanos. Sin embargo, dado que las hélices continúan girando durante el descenso, todavía puede haber un riesgo de daños menores. El piloto debe mantener el dron dentro del rango de control remoto especificado en el manual para evitar desconexiones, y mantener siempre el dron a la vista en caso de desconexión. Cuando el dron se desconecta del transmisor, el piloto debe advertir a las personas alrededor del dron que tomen medidas para evitar lesiones y daños (abandonar el área, mover objetos, etc.). El dron podría estar dañado y las hélices, motores y cuerpo del dron podrían resultar dañados.



## 4.4 Información sobre el cumplimiento >>

Los productos similares producidos por el mismo fabricante son eléctricamente idénticos. Distinauirlos según el modelo del producto y el color de la apariencia. El firmware del producto de juquete no se puede actualizar. En el futuro, se lanzarán nuevas versiones de la aplicación a través de la tienda de aplicaciones. Los usuarios pueden actualizar la aplicación escaneando el código QR en las instrucciones o buscando "HS FPV" en la tienda de aplicaciones.



